

به نام خدا

الکترونیک ۱

دانشکده فیزیک

مبحث ترانزیستور BJT

مطالبی که هم اکنون در اختیار شماست ، جهت جمع بندی مطالبی است که در کلاس درس بیان شده است.

تنها هدف از نوشتن این مطالب آن است که، خواننده بتواند پس از مطالعه آن مدارها را به صورت کاربردی تحلیل کند .

لذا پیشنهاد می شود که با خواندن کامل این مطالب علاوه بر فهم کاربردی تا حدودی هم با مطالب درس آشنایی پیدا کنید.

همچنین با نظرات خود( درباره نوع نوشتار و مطالب بیان شده و ..... ) بنده را در نوشتن مباحث بعدی همراهی کنید.

نظری

## ترانزیستورهای دو قطبی

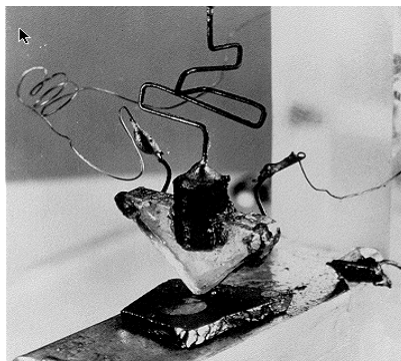
# Bipolar Junction Transistor (BJT)

### تاریخچه و سیر تکاملی:

شروع مباحث مربوط به تقویت سیگنالهای الکتریکی به سالهای ۱۹۰۴ تا ۱۹۰۷ برمی گردد که در این سالها لامپ های خلاء ابتدایی ترین قطعات جهت استفاده در صنعت الکترونیک محسوب می شدند.

مهمترین لامپها آنهایی بودند که ۳ پایه داشتند و به آنها لامپ تریود می گفتند. این لامپ ها در آن زمان قطعه مناسبی برای تقویت بودند ولی رفته رفته با پیشرفت صنعت الکترونیک به خصوص اختراع رادیو و تلویزیون ؛ نیاز به تقویت کننده های فرکانس بالا بیشتر احساس میشد. این موضوع (یعنی تقویت در فرکانس بالا) باعث شد تا دانشمندان به خصوص فیزیک دانان به فکر ساختن قطعه ای بیافتند که قابلیت بسیار بالاتری نسبت به لامپ های خلاء داشته باشد، در ضمن بسیار سبک تر و کوچکتر نیز باشد.

بالاخره در سالهای ۱۹۴۰ تا ۱۹۴۷ با کشف بزرگ قطعات نیمه هادی (semiconductor) موفق به ساختن قطعه ای جدید با قابلیت های ذکر شده گردیدند که بعداً با توجه به کاربرد و اساس کار ؛ نام ترانزیستور (transistor = trans + resistor) را بر روی آن گذاشتند که دلیل این نام گذاری را در بخش بعد با توجه به ساختمان داخلی آن خواهیم فهمید.



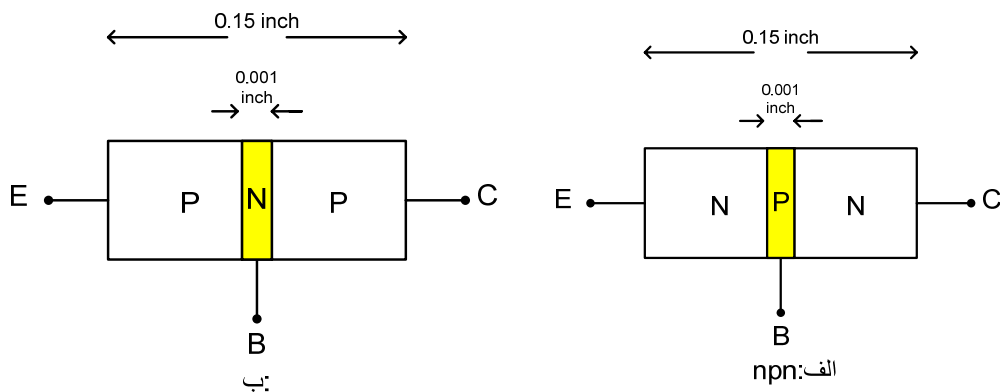
شکل ۱: اولین ترانزیستور

## ساختمان ترانزیستور : (pnp , npn)

به طور کلی با توجه به ۳ پایه بودن ترانزیستور باید از سه نوع قطعه نیمه هادی استفاده شود. مشابه دیود که دو پایه بود؛ از دو نوع قطعه نیمه هادی یعنی در یک پایه از قطعه نوع p و دیگری نوع n استفاده شد. ولی چون دونوع قطعه نیمه هادی بیشتر نداریم (p-type), (n-type) پس بنابراین باید از یک نوع ۲ بار استفاده کنیم و از نوع دیگر یکبار استفاده کنیم بدین ترتیب می توان گفت که یا از نوع n ؛ ۲ بار استفاده کنیم و از نوع p یکبار که در این صورت ترانزیستور نوع npn تولید کرده ایم و یا برعکس از نوع p ؛ ۲ بار استفاده کنیم و از n ، یکبار که در این صورت ترانزیستور نوع pnp ساخته ایم.

در هر دو صورت اساس کار و ساخت قطعه با هم فرق اساسی ندارند و فقط با توجه به هدفی که هر ترانزیستور می تواند ما را به آن نائل کند؛ دو نوع pnp و npn می سازیم که فرق کاربرد هر یک از آنها در ادامه بحث گفته می شود.

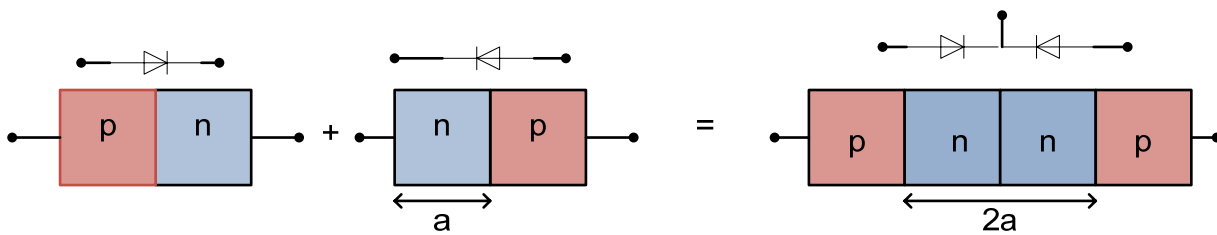
اگر بخواهیم نمای کلی از درون ترانزیستور BJT در دست داشته باشیم با توجه به توضیحات بالا به ۲ نحو می توان قطعات n و p را به هم وصل کرد که ترکیب آنها با هم متفاوت باشد این دو شکل در زیر آمده اند.



شکل ۲: انواع ترانزیستور

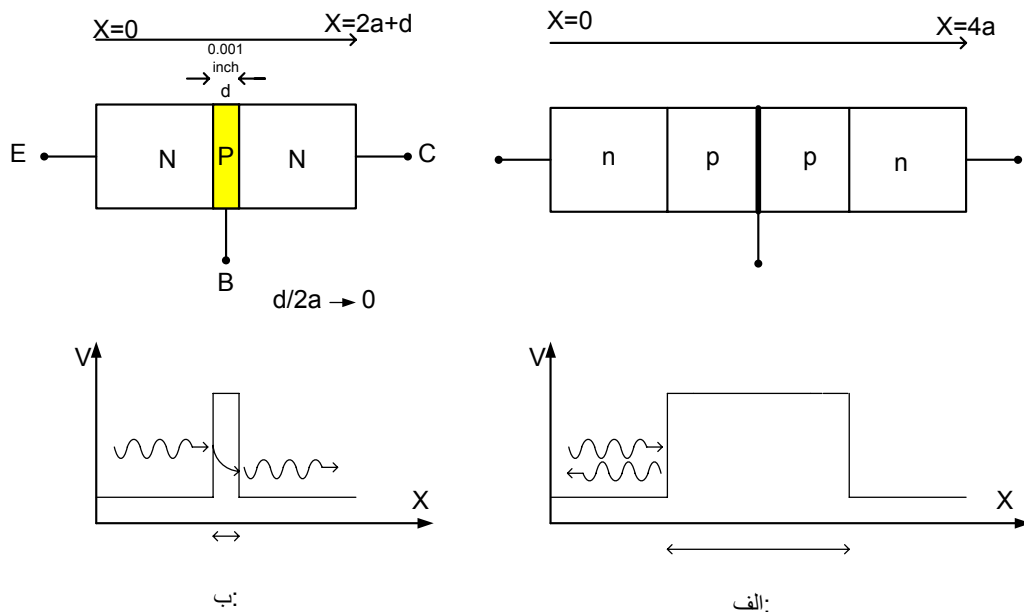
حال با توجه به اشکال ۲ این سوال مطرح می شود که آیا با داشتن ۲ پیوند مجزای p-n یعنی ۲ عدد دیود می توان یک ترانزیستور ساخت یا خیر؟ در جواب به این سؤال باید گفت

که خیر. زیرا با توجه به شکل ۲ مشاهده می کنیم که قطعه ای که با علامت B(base) نمایش داده ایم بسیار نازک تر از دو قطعه دیگر می باشد(در حدود ۰,۰۰۱ نسبت به ۰,۱۵۰ که طول کل قطعه است ) بنابراین اگر دو پیوند مجزای p-n یعنی دو دیود را به هم وصل کنیم شکل ۳ حاصل می شود که با توجه به توضیحات گفته شده نه تنها ضخامت base کمتر از دو قطعه دیگر نیست بلکه دو برابر قطعه های دیگر نیز هست پس به هیچ وجه نمی توان از دو دیود قطعه ای ساخت که مانند ترانزیستور رفتار کند.



شکل ۳: ترکیب دو دیود

این موضوع را با توجه به مسئله تونل زنی (tunneling) در مبحث مکانیک کوانتومی می توان توجیه کرد از این رو ترانزیستور قطعه ای است که بعد از کشف قوانین مکانیک کوانتومی اختراع شد و توجیه کلاسیکی برای آن نمی توان آورد. اگر بخواهیم توضیح مختصری از این مسئله بگوییم می توان گفت که در مبحث کوانتومی اگر سد پتانسیلی با طول محدود و کوچک داشته باشیم الکترون می تواند از درون این سد به خارج آن تونل بزند حتی اگر انرژی آن کمتر از سد باشد ولی اگر طول سد بزرگ باشد الکترون قادر نخواهد بود از سد بگذرد و احتمال تونل زنی با اضافه شدن طول سد کاهش و به صفر میل می کند. شکل ۴ با توجه به سد پتانسیل هر دو قطعه که ۴-الف تولید شده از دو دیود و ۴-ب شکل واقعی سد پتانسیل یک ترانزیستور است؛ می باشد.



شکل ۴: با کوچک شدن طول سد، احتمال تونل زنی از ۰ به ۱ میل میکند.

مبحث مربوط به کوانتومی بودن ترانزیستور را بیشتر ادامه نمی دهیم و این موضوع را به مبحث نیمه‌هادی ها که مفصل بحث شده است واگذار می کنیم و از این بخش به بعد تنها به بررسی کاربردی ترانزیستور در مدارهای الکترونیکی می پردازیم و تا حد ممکن از دیدگاه الکترونیک کاربردی و مداری به ترانزیستور نگاه می کنیم و مدار معادل آن را همانند دیود و سایر قطعات الکترونیکی معرفی و بسط می دهیم.

### ترانزیستور؛ قطعه ای برای کنترل جریان :

نامی که در بالا برای ترانزیستور انتخاب کردیم به خاطر کاربرد فراوانی است که این قطعه در الکترونیک؛ جهت کنترل جریان در مدارها دارد. از این رو در ساده ترین حالت می توان مدلی را برای این موجود ۳ پایه توصیف کنیم و همان طور که برای دیود مدلی توصیف و از آن استفاده کردیم در اینجا نیز با استفاده از قطعات اساسی الکترونیک (مثل مقاومت و باتری) مدلی ساده از ترانزیستور بیان می کنیم.

اصولاً با توجه به اینکه جریان در مدار بوسیله قطعه ای بخواهد کنترل شود یعنی کم و یا زیاد شود (تغییر کند) به شرط ثابت بودن ولتاژ، باید مقاومت آن تغییر کند زیرا طبق قانون اهم داریم :

$$1) \quad I = \frac{V}{R} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} R \uparrow \Rightarrow I \downarrow \\ R \downarrow \Rightarrow I \uparrow \end{array} \right\}$$

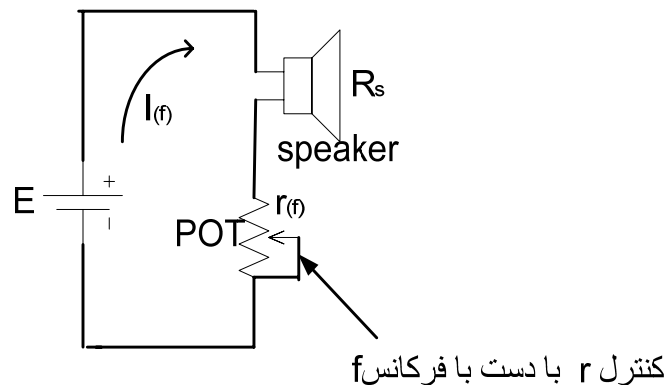
با توجه به رابطه (۱) برای تغییر ایجاد کردن در جریان یکی از راهها تغییر مقاومت قطعه ای است که جریان از آن می گذرد. پس با توجه به توضیحات اگر این قطعه ترانزیستور باشد باید از طریق تغییر مقاومت خود جریان گذرنده از مدار مربوط به خود را تغییر دهد بنابراین نام بهتری برای ترانزیستور می توان گذاشت و آن هم نوعی مقاومت متغیر می باشد. ولی چه نوع مقاومت متغیری؟ این موضوع را در قسمت بعد پی می گیریم.

### ترانزیستور نمونه ای از مقاومت متغیر با جریان:

اصولاً پتانسیومتر که آنرا نیز نوعی مقاومت متغیر می گویند قطعه ای است که با چرخاندن پیچ آن با دست مقاومت آن تغییر می کند و به تبع آن جریان مدار کنترل می شود و یا تغییر می کند. (رئوستا نیز چنین است) ولی این قطعات نیاز به یک فرمان دهنده مکانیکی دارند (مثل دست) که از این رو محدودیت های فراوانی جلوی آنها قرار می گیرد که مهمترین آنها همان طور که در ابتدای درس گفته شد بحث فرکانس های بالا در صنعت الکترونیک می باشد.

اصولاً ما نمی توانیم از طریق یک رئوستا فرکانس های دلخواه و بالایی را تقویت کنیم زیرا این وسیله کاملاً مکانیکی است و سرعت بسیار کمی دارد.

خلاصه مطالب بالا را می توان در شکل ۵ دید که در آن می خواهیم جریان گذرنده از یک مصرف کننده (مثل بلندگو) را از طریق یک پتانسیومتر یا رئوستا تغییر دهیم و یا به اصطلاح سیگنالی را از بلندگو عبور دهیم. که در اینجا سیگنال ژنراتور؛ دست ما و تقویت کننده همان پتانسیومتر است:



شکل ۵: مدار ساده کنترل کننده جریان یک speaker با استفاده از POT که در این شکل طبق روابط زیر  $g$  تابعی از مقاومت  $r$  است که خود تابع فرکانس است.

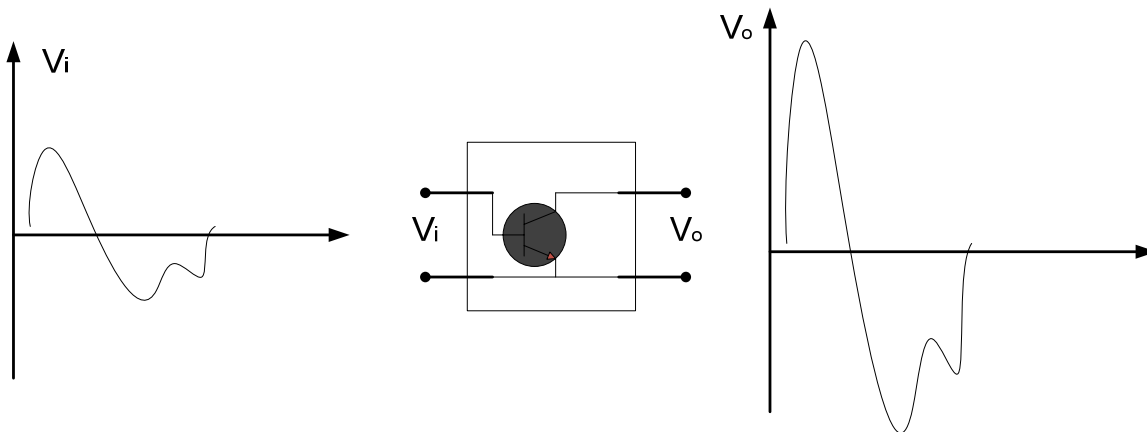
$$KVL: E - R - r(f)i(f) = 0$$

$$\Rightarrow i(f) = \frac{E}{R + r(f)} \Rightarrow i(f) = g(r(f))$$

همان طور که دیدیم هر فرکانسی که با دست به پیچ پتانسیومتر وارد کنیم همان فرکانس باعث تغییر مقاومت pot شده که به آن  $r(f)$  گفتیم و با تغییر  $r(f)$  جریان کل مدار مطابق فرکانس اعمال شده کم و زیاد می شود بنابراین اگر بتوانیم پیچ پتانسیومتر را مثلاً برای فرکانس های صوتی (۲۰hz-۲۰۰۰۰hz) تغییر دهیم توانسته ایم که یک سیگنال صوتی را تولید و از طریق بلندگو پخش کنیم (تقویت کردن) اما آیا این کار امکان پذیر است؟ مسلماً خیر زیرا سیستم های مکانیکی اولاً کند هستند ثانیاً ما معمولاً می خواهیم سیگنال های الکتریکی ایجاد شده توسط یک وسیله مثلاً میکروفون را تقویت و از طریق بلندگو پخش کنیم که این کار را با وسایل مکانیکی ساده مثل پتانسیومتر یا رئوستا نمی توان انجام داد پس نیاز به یک قطعه داریم که سیگنال های کوچک الکتریکی را با فرکانس های مختلف گرفته و دامنه آنها را با همان فرکانس افزایش دهد. شکل (۶)

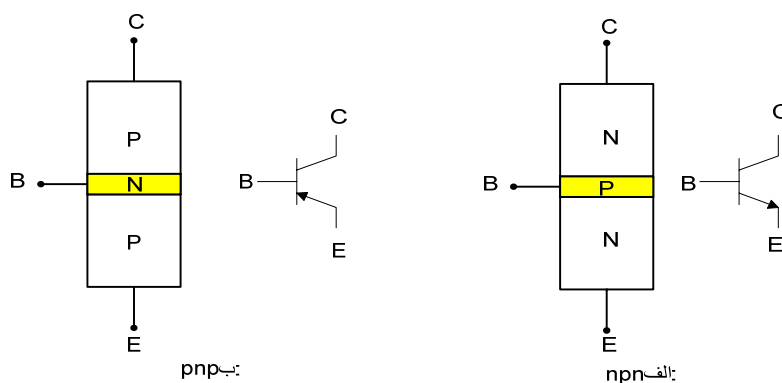
این قطعه همان ترانزیستور است که برای ما عمل تقویت را انجام می دهد پس مشابه مکانیکی یک ترانزیستور در ساده ترین حالت و پرکاربردترین حالت می تواند یک پتانسیومتر باشد.

البته باید توجه داشته باشیم که پتانسیومتر مقاومت اهمی و خطی دارد ولی نیمه هادی ها غیر خطی هستند اما این مدل مطرح شده کاربردی ترین مدلی است که شهود بالایی از ترانزیستور را در ذهن ما ایجاد می کند. مباحث غیرخطی بودن ترانزیستور با توجه به منحنی های مشخصه در بخش های بعدی توصیف می شوند.



شکل ۶: تقویت کنندگی ترانزیستور

نماد الکترونیکی ترانزیستور و انواع بایاس کردن (نصب در مدار) آن: با توجه به اینکه هر ترانزیستور دارای ۳ پایه متفاوت است بنابراین با توجه به ویژگی هر پایه نامگذاری مناسبی روی آنها شده است و بر حسب قرارداد به دو نوع زیر نمایش داده می شوند. شکل (۷)



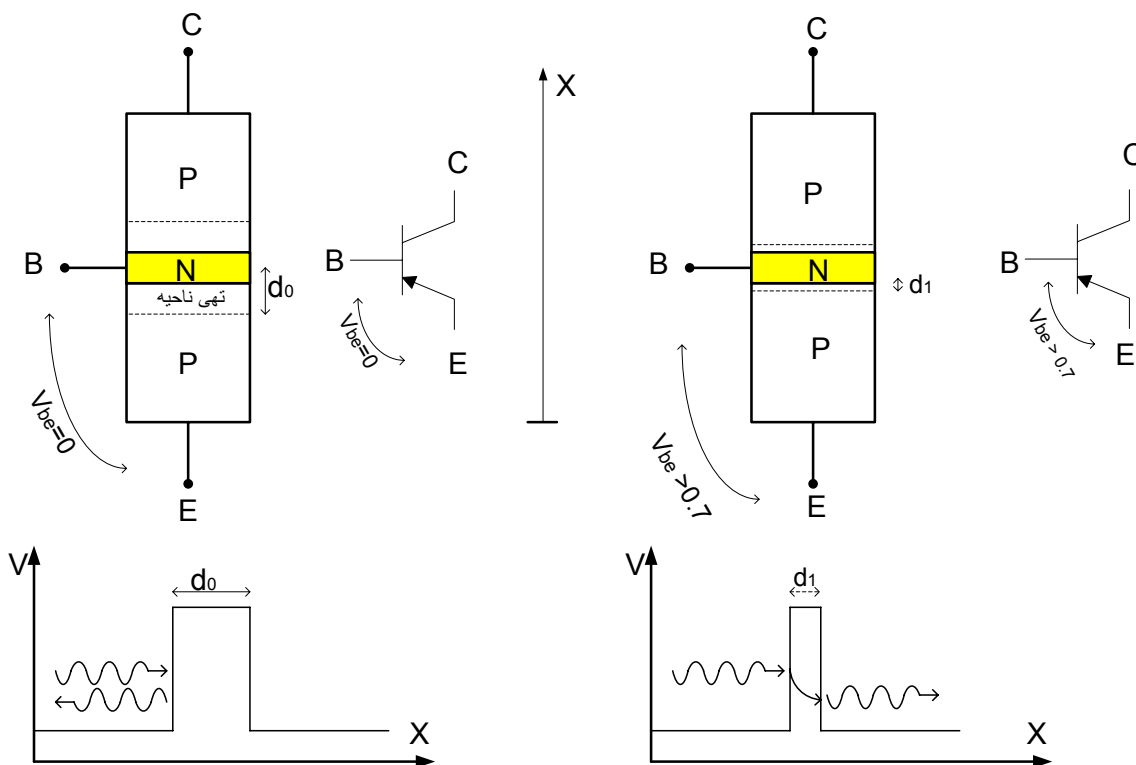
شکل ۷: نماد الکترونیکی



در شکل (۷) توجه به این نکته ضروری است که تنها فرق بین npn , pnp , جهت فلش بر روی امیتر (E) است. که با توجه به شباهت بین پیوند بیس-امیتر (B-E) با یک دیود پیوندی p-n می توان این جهت را در یاد نگه داشت. که جهت نگاه داشته شده هم جهت جریان E ترانزیستور است و هم بیانگر مفهوم دیودی بودن پیوند B-E می باشد. البته پیوند بیس-کلکتور هم همین ویژگی را دارد ولی بنابر قرارداد این علامت فقط بر روی E گذاشته می شود.

فرقی که بین پیوند بیس-امیتر و بیس-کلکتور است یکی از مهمترین ویژگی های ترانزیستور می باشد این فرق در میزان ناخالصی نیمه هادی امیتر، بیس و کلکتور است به طوری که ناخالصی امیتر بیشتر از بیس و ناخالصی بیس بیشتر از کلکتور است بنابراین پیوند بیس-امیتر (B-E) حامل های بار بیشتری از پیوند بیس-کلکتور B-C دارد. این بدین معناست که مقاومت بیس-امیتر کمتر از مقاومت B-C است که اگر طبق آنچه که برای یک پیوند p-n در بحث دیودها گفتیم؛ ولتاژ Forward-Bias برای سیستم حدود ۰,۷ ولت باشد این عدد برای پیوند p-n در بیس-امیتر به خاطر ناخالصی زیادتر، کمی کمتر از ۰,۷ است (حدوداً ۰,۶) و پیوند p-n در بیس-کلکتور همان ۰,۷ ولت خواهد بود. (در دیود و ترانزیستور ژرمانیم این عدد ۰,۳ ولت است).

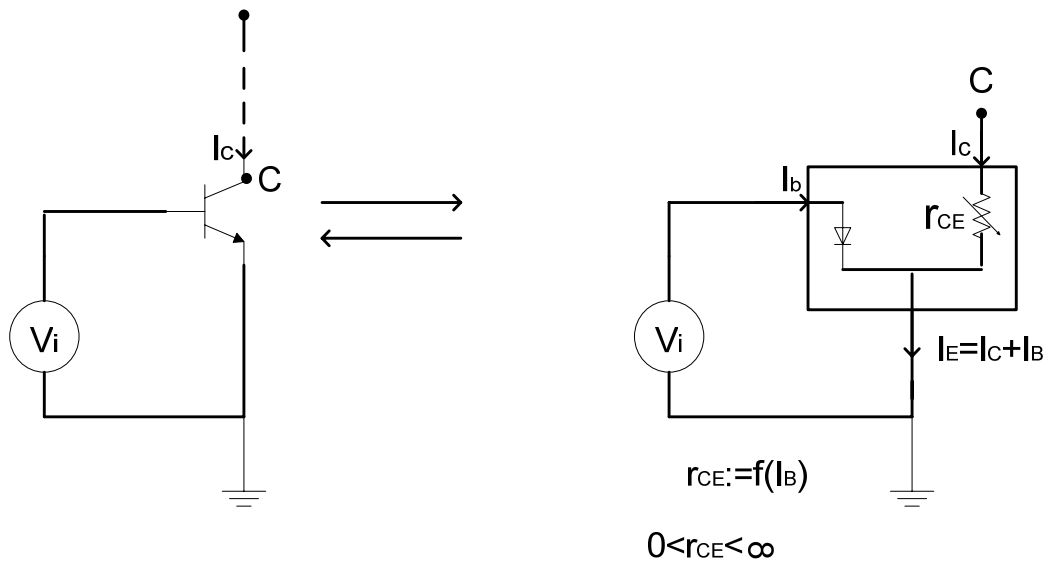
بنابراین ترانزیستورها متقارن نیستند و طوری طراحی می شوند که کلکتور به عنوان جمع کننده جریانی که از امیتر ناشی می شود باشد و بیس هم در این میان نقش فرمان ترانزیستور را اجرا می کند. اینکه نام فرمان را به بیس دادیم به خاطر کوچک بودن عرض آن است و بسته به ولتاژی که به آن اعمال می شود عرض آن کم و زیاد شده و طول سد پتانسیل را کم و زیاد می کند از این رو مقدار الکترون هایی که از سد عبور می کنند را کم و زیاد می کند؛ بدین طریق با توجه به جریانی (یا ولتاژی) که به B اعمال می کنیم بلافاصله عرض B را تغییر می دهیم و این به معنای تغییر میزان تونل زنی (جریان) در مدار است. به خاطر همین است که به ترانزیستور، مقاومت متغیر با جریان می گویند. (شکل ۸) .



شکل ۸: الف: احتمال طونل زنی نزدیک ۱ است. ب: با صفر بودن  $V_{be}$  احتمال طونل زنی تقریباً صفر است

همان طور که در شکل ۸ پیداست با اعمال ولتاژ به عرض B عرض ناحیه تهی به خاطر بایاس مستقیم کاهش یافته (ب-۸) بنابراین در حالتی که به B ولتاژ اعمال می کنیم احتمال طونل زنی را بیشتر می کنیم و این اساس کار تقویت ترانزیستور می باشد. در شکل ۸-الف قبل از اعمال  $V_B$  عرض ناحیه تهی  $d_0$  است اما وقتی که به B ولتاژی بالاتر از ولتاژ وصل یک دیود معمولی (یعنی  $V_{BE} = 0.7$ ) اعمال می کنیم مثل این است که یک دیود را با ولتاژ Forward-Biase تغذیه کرده ایم که همان طور که در دیودها در حالت F-B عرض ناحیه تهی کم می شد اینجا هم همین اتفاق می افتد. بنابراین طول کل سد پتانسیلی را که جلوی الکترون را گرفته بود؛ کم می کند و الکترون می تواند از E به کلکتور تونل بزند یا به عبارتی جریان در مدار کلکتور-امیتر برقرار شود که این همان مطلوبی است که ما دنبال آن بودیم یعنی توانسته ایم قطعه ای را طراحی کنیم که با تغییر ولتاژ (جریان) یک قسمت از آن (در

اینجا B) ولتاژ (جریان) قسمتی دیگر از آن را (در اینجا ولتاژ C-E) تغییر دهیم که این مفهوم را در ذهن تداعی می‌کند که با یک جریان (ولتاژ) متغیر؛ یک مقاومت متغیر ایجاد کرده‌ایم (زیرا اساس تغییر ولتاژ یا جریان تغییر مقاومت قسمتی از مدار است). و این جاست که کلمه Transistor از ترکیب Trans؛ یعنی فرستادن جریانی برای تغییر مقاومت قسمتی دیگر یعنی Resistor ساخته شده است. در شکل (۹) شماتیکی از ترانزیستور را مشاهده می‌کنیم که باز هم مانند یک pot یا رئوستا تداعی‌کننده یک مقاومت متغیر است.



شکل ۹: مقاومت متغیر ( $r_{ce}$ ) با جریان

تا اینجا فقط در مورد چگونگی سازوکار ترانزیستور توضیح دادیم و بیشتر پرکاربردترین حالت استفاده از ترانزیستور را که همان مقاومت متغیرات را شرح دادیم در بخش بعد انواع بایاس ترانزیستور را شرح می‌دهیم.

## انواع بایاس کردن ترانزیستور:

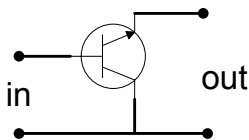
به طور معمول ۳ نوع بایاس وجود دارد:

۱- بایاس بیس مشترک

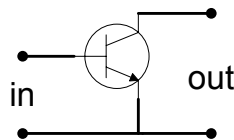
۲- امیتر مشترک

۳- کلکتور مشترک

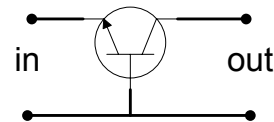
همان طور که از اسم آنها پیداست در هر مدلی یک پایه بین ورودی و خروجی مشترک است و شکل آنها در زیر آمده است.



کلکتور مشترک: ج



مشترک امیتر: ب

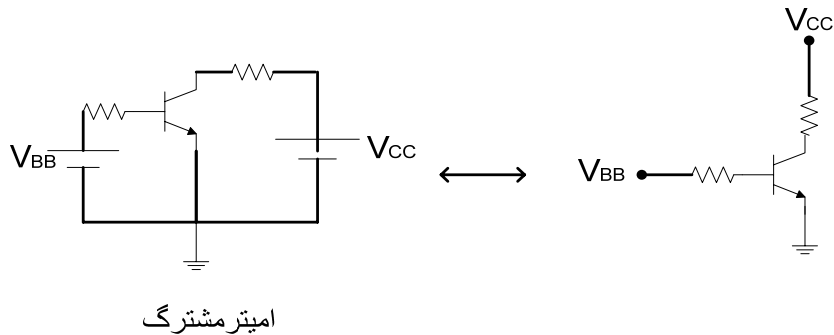


مشترک بیس: الف

شکل ۱۰: انواع بایاس

این سه نوع بایاس هر کدام کاربردها و ویژگی‌های متفاوتی با هم دارند و چون نوع بایاس امیتر مشترک پرکاربردترین آنهاست پس در ادامه به بررسی امیتر مشترک که نوعی تقویت‌کننده‌ی جریان ورودی  $i_B$  است می‌پردازیم و در انتهای بحث به طور خلاصه مثال‌هایی از بیس مشترک و کلکتور مشترک می‌آوریم.

**توجه:** برای ادامه بحث؛ ترانزیستور نوع npn را که پرکاربردتر از pnp است مورد بررسی قرار دهیم و هرگاه بخواهیم ترانزیستور pnp را بررسی کنیم تنها کافی است که جهت جریان‌ها و علامت ولتاژها را در نوع npn عوض کنیم و بقیه تحلیل‌ها مانند هم هستند منتها با تغییر علامت و جهت جریان. هم‌چنین برای سادگی شکل مدار از کشیدن باتری به طور شماتیک خودداری می‌کنیم و به صورت زیر باتری را نگاه می‌کنیم.



شکل ۱۱: قرارداد در مورد کشیدن شکل باتری

همچنین به این موضوع توجه کنید که تمام نقاطی که به صورت آزاد قرار می‌گیرند مثل نقاط  $C, B$  در شکل ۱۱-ب بیان‌گر ولتاژی هستند که جلوی آنها نوشته شده می‌شود. و نسبت به زمین سنجیده شده‌اند. همچنین از حروف بزرگ مانند  $R, I, V$  برای مقادیر نامی DC و از حروف کوچک مانند  $r, i, v$  برای مقادیر ac استفاده می‌کنیم.

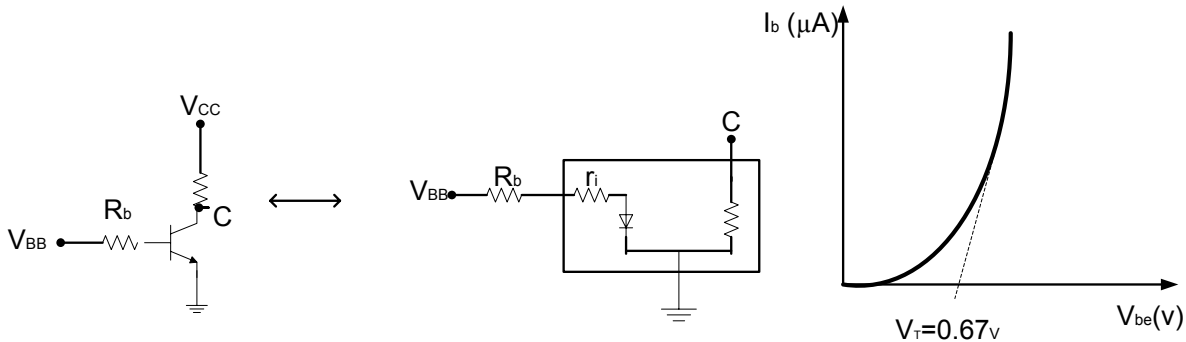
### بررسی مدار تقویت‌کننده ترانزیستوری در حالت بایاس امیتر مشترک :

*بررسی منحنی‌های مشخصه ترانزیستور؛ تعیین نقطه کار ترانزیستور :*

هر کمپانی سازنده قطعات الکتریکی موظف است که برای استفاده مشتریان از قطعه ساخته‌شده، شناسنامه‌ای از آن قطعه را به مشتریان ارائه دهد. این شناسنامه یا datasheet باید شامل مهمترین مشخصه قطعه یا همان منحنی‌های کار ترانزیستور باشد. هر نوع بایاسی منحنی مشخصه خاص خود را دارد و تفاوت کمی با هم دارند ولی برای کاربرد بهینه از ترانزیستور به خصوص حالت تقویت‌کنندگی آن منحنی مشخصه در حالت امیتر مشترک مهمترین آنها می‌باشد و معمولاً این منحنی در datasheet بیان می‌شود.

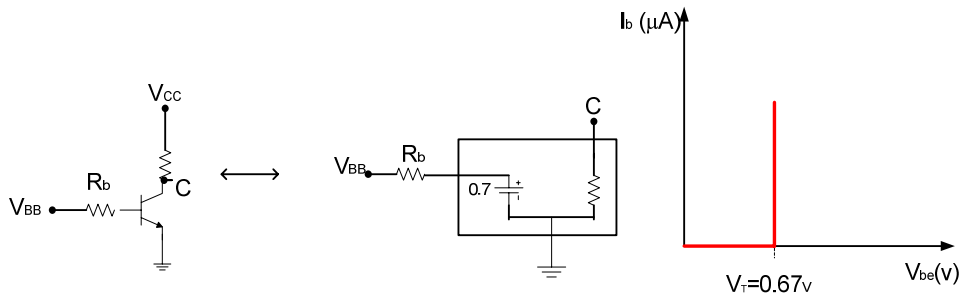
۱: منحنی مشخصه ورودی ترانزیستور در حالت امیتر مشترک:

(توجه: از اینجا به بعد چون حالت امیتر مشترک را بررسی می‌کنیم دیگر از گفتن کلمه "امیتر مشترک" خودداری می‌کنیم.)  
 با توجه به شکل (۱۲) می‌بینیم که ولتاژ ورودی مدار در مقابل خود یک دیود را می‌بینید، یعنی اینکه ولتاژ  $V_B$  به یک دیود در حالت بایاس مستقیم (f.b) وصل شده است؛ پس منحنی مشخصه ترانزیستور برای قسمت ورودی  $(i_b - v_b)$  به صورت یک دیود معمولی در قسمت Forward-Bias است.



شکل ۱۲: منحنی مشخصه ورودی (مانند یک دیود)

این منحنی مشخصات ورودی ترانزیستور را بیان می‌کند که دقیقاً مثل یک دیود است و وقتی که ولتاژ B به اندازه  $V_T = 0.6v$  رسید در این حالت جریان یک دفعه افزایش می‌یابد و اگر مانند دیود ورودی ترانزیستور را ایده‌آل فرض کنیم (یعنی از مقاومت داخلی دیود صرف نظر کنیم) منحنی مشخصه کاملاً خط راست با شیب بینهایت می‌شود.



شکل ۱۳: حالت ایده آل

در شکل ۱۳ به جای دیود ورودی معادل آن یعنی باتری ۰٫۷ ولتی (برای Si) استفاده کردیم و توجه داریم که جهت باتری خلاف جهت جریان باید باشد. (همانند دیود) مانند دیود برای ورودی ترانزیستور یک مقاومت دینامیک  $r_D$  و یک مقاومت استاتیک  $R_s$  تعریف می‌شود که بنا به تعریف :

$$(2) \quad R_s = \frac{V_{be}}{I_i}$$

$$r_D = \frac{\partial v_b}{\partial i_b}$$

$$v_b = V_{be} + v_{be} \quad \text{حروف بزرگ : مؤلفه DC}$$

$$I_b = I_i + i_b \quad \text{حروف کوچک : مؤلفه ac}$$

در دیود  $r_D$  در حالت ایده‌آل با توجه به شیب منحنی شکل ۱۳ به سمت صفر میل می‌کند پس :

$$r_D \rightarrow 0 \quad \text{در حالت ایده‌آل}$$

$$(3) \quad R_s = \frac{V_{be}}{I_i} = \frac{0.7}{I_i} \Rightarrow R_s I_i \cong 0.7 \cong V_{BE}$$

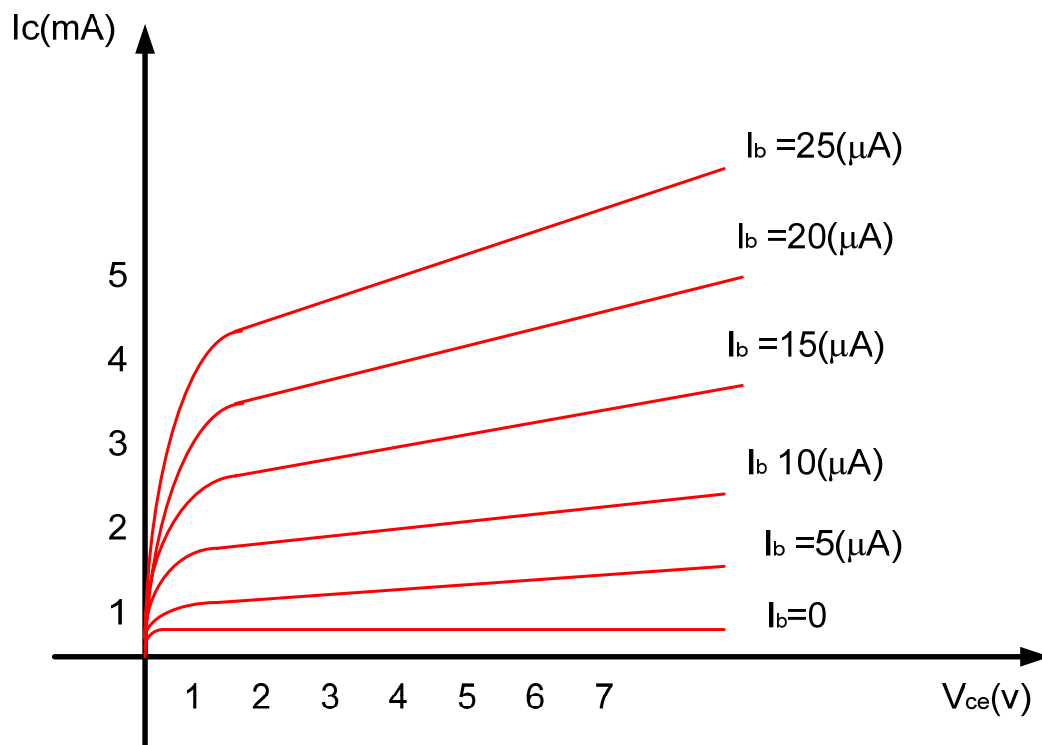
پس از این به بعد برای یک ترانزیستور معمولی در قسمت ورودی باید به اندازه ۰٫۷ ولت از ولتاژ بیس کم کنیم این کار را به این دلیل می‌کنیم که هر چند ترانزیستور را تقریباً ایده‌آل فرض کردیم ولی چون ولتاژهای ورودی به بیس کوچک‌اند و در حد چند ولت (زیر ۱۰ ولت) هستند بنابراین ۰٫۷ ولت ولتاژ قابل ملاحظه‌ای است و باید آن را (جهت دقت کار) در نظر گرفت. فراموش نشود که ما کاملاً کاربردی به بحث نگاه می‌کنیم و نباید دقت کار را خیلی پایین بیاوریم زیرا ۰٫۷ در عمل خود یک اعوجاج در موج خروجی ایجاد می‌کند. بحث مربوط به اعوجاج مفصل است و به درس‌های بعدی موکول می‌شود.

## ۲- منحنی مشخصه خروجی ترانزیستور یا منحنی جریان کلکتور بر حسب

$$(i_C - v_{CE}) \quad \text{ولتاژ کلکتور/امیتر :}$$

دومین منحنی‌ای که کمپانی به همراه ترانزیستور می‌دهد منحنی  $(i_C - v_{CE})$  است. که مهمترین منحنی ترانزیستور می‌باشد. این منحنی به صورت یک تک منحنی داده نمی‌شود.

بلکه برای جریان‌های مختلفی که به ورودی داخل می‌شود منحنی‌های زیادی برای خروجی می‌توان رسم کرد این منحنی‌ها همان‌طور که در شکل ۱۴ مشخص است تنها در یک ضریب با هم فرق دارند و تا حدودی هم شیب آنها رو به افزایش است که در جای خود هم ضریب مورد نظر و هم اختلاف اندک شیب‌ها بحث خواهد شد.



شکل ۱۴: منحنی مشخصه ترانزیستور (امیتر مشترک) برای خروجی به ازای  $I_b$ های متفاوت

در این منحنی باید به چند نکته توجه شود. مهمترین آنکه به ازای افزایش جریان بیس منحنی‌ها با یک ضریب بزرگ رو به افزایش هستند یعنی مثلاً به ازای یک جریان  $i_b = 5 \mu A$  جریان معادل با آن برای کلکتور در حدود  $i_c = 1 mA$  است. به واحدهای جریان‌ها توجه شود که به ازای یک ورودی در حد  $\mu A$  خروجی در حدود  $mA$  است و اگر ورودی بیشتر شود مثلاً  $i_b = 10 \mu A$  خروجی نیز به همان ترتیب حدوداً دو برابر می‌شود یعنی  $i_c = 2 mA$ . در این صورت می‌توان بین جریان ورودی  $i_b$  و جریان خروجی  $i_c$  رابطه‌ای نوشت که مهمترین رابطه مربوط به یک ترانزیستور  $BJT$  می‌باشد.



### ضریب $\beta$ یا ضریب تقویت جریان :

هر ترانزیستوری با نمودار مشخصه‌اش بیان می‌کند که جریان خروجی را چند برابر جریان ورودی می‌تواند تقویت کند که در تقریب اول این رابطه بین جریان خروجی و جریان ورودی یک رابطه ساده و خطی خواهد بود :

$$(4) \quad i_C = \beta i_b \quad \text{or} \quad \beta = \frac{i_C}{i_b} \quad \text{if} \begin{cases} i_b > 0 \\ V_{cc} = \text{const} \end{cases}$$

این رابطه با این فرض که شیب منحنی‌ها تقریباً ثابت است و تفاوت کمی با هم دارند بدست آمده است و مهمترین رابطه در بحث تقویت‌کننده‌های ترانزیستوری به خصوص در حالت امیتر مشترک است. اصلاً  $\beta$  را ضریب تقویت امیتر مشترک می‌نامند.

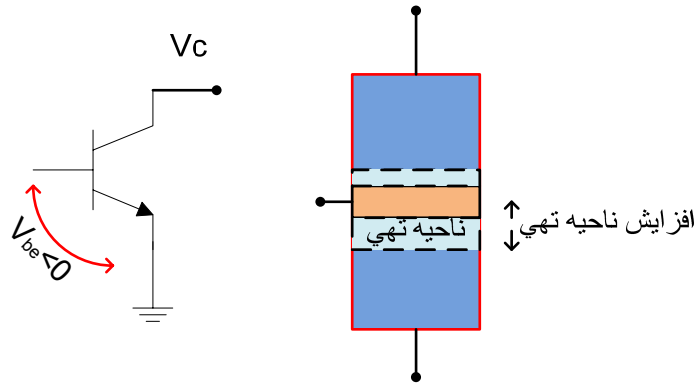
در ترانزیستورهای مختلف بزرگ بودن و ثابت بودن  $\beta$  یک حسن است و معمولاً  $\beta$  های بزرگ تا حدود ۱۰۰۰ هم می‌رسند و ترانزیستوری ایده‌آل ماست که  $\beta$  ثابتی نسبت به درجه حرارت و تغییرات  $V_{cc}$  داشته باشد و تمام سعی کمپانی‌ها در استیبل کردن  $\beta$  در حالات مختلف می‌باشد.

حال به منحنی مشخصه باز می‌گردیم و می‌خواهیم ببینیم که اگر بخواهیم مداری را با توجه به منحنی ترانزیستوری طراحی کنیم چگونه می‌توانیم از این منحنی بهره‌مند شویم. ابتدا لازم است که چند تعریف ساده را بیان کنیم و پس با توجه به آنها به ادامه بحث متمرکز شویم.

### ۱- ناحیه قطع :

همان طور که از اسم آن پیداست؛ ناحیه‌ای از منحنی مشخصه است که در آن عملاً جریانی از کلکتور نخواهد گذشت. مشخصاً هویداست که این ناحیه تنها در حالتی که  $i_b$  کمتر از صفر است اتفاق می‌افتد و به ازای جریان‌های کمتر از صفر برای ورودی، جریان خروجی یا به عبارتی جریان کلکتور صفر می‌شود. بدین معنا به این ناحیه، ناحیه قطع گویند. در این حالت ترانزیستور در حالت off است. توجه به این نکته ضروری است که در این ناحیه گویی مقاومت خروجی ترانزیستور بینهایت است که این معادل قطع بودن ترانزیستور می‌باشد. از دید کوانتومی چنین توجیه می‌شود که اگر جریان بیس صفر یا کمتر باشد بدین معناست که  $v_{be}$  کمتر از صفر است. یعنی پیوند p-n ناحیه B,E به صورت معکوس بایاس شده است. که

این موضوع باعث زیاد شدن عرض ناحیه تهی یا اضافه شدن طول سد پتانسیل است. پس احتمال تونل زنی به صفر میل می کند و عملاً می گویند ترانزیستور در حالت قطع میباشد. (شکل ۱۵)



شکل ۱۵

این ناحیه در شکل ۱۶ نشان داده شده است. و بیشترین ولتاژ  $V_{CE}$  در این حالت اتفاق می افتد. (چرا؟)

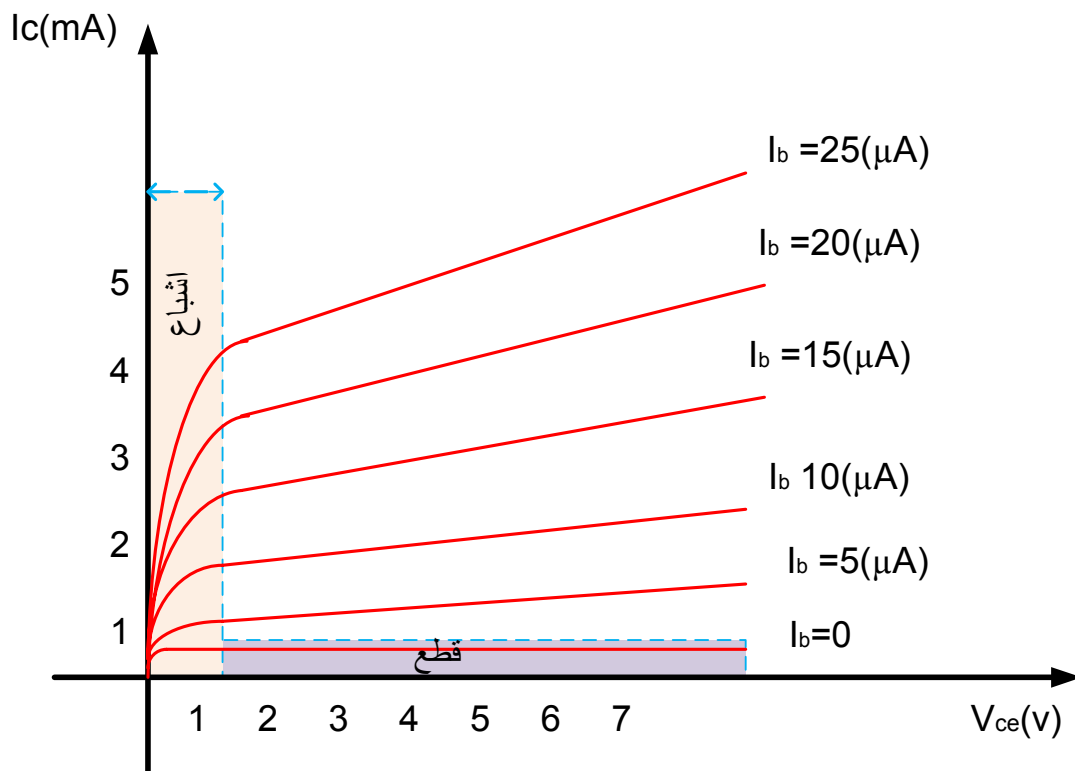
## ۲- ناحیه اشباع :

این ناحیه همان طور که از اسم آن پیداست دقیقاً مخالف حالت قطع است یعنی جایی که جریان حداکثر از کلکتور می گذرد و از اینجا به بعد هر چه  $i_b$  را اضافه کنیم  $i_c$  از یک مقدار  $i_{Csat}$  بیشتر نخواهد شد. در این حالت است که می گویند جریان کلکتور به اشباع رسیده یا اصطلاحاً ترانزیستور در حالت سچوره (saturation) است. با توجه به مطالب بالا و رابطه (۴) می توان شرط اشباع ترانزیستور را به صورت زیر بیان کرد :

$$5) \quad \beta I_b > I_{C(sat)} \quad \beta: \text{constant}$$

یعنی اینکه  $I_C$  تا یک حدی می تواند با  $I_b$  به صورت خطی افزایش پیدا کند تا جایی که مقدار  $I_c$  به  $I_{c(sat)}$  برسد از این جا به بعد با افزایش  $I_b$  برای  $I_c$  هیچ اتفاقی نمی افتد و در این حالت رابطه (۴) تبدیل به نامساوی (۵) می شود. در این حالت جریان گذرنده از c ،

Max است و این به معنای حداقل بودن مقاومت کلکتور-امیتر است و به تبع آن ولتاژ کلکتور-امیتر حداقل خواهد بود (چرا؟). بنابراین ترانزیستور در اینجا کاملاً وصل است و فقط در حدود ۰,۱ ولت بین کلکتور و امیتر اختلاف دارد که قابل صرف نظر کردن است. در این حالت گفته می شود ترانزیستور on است. به عنوان تمرین از دیدگاه کوانتومی این موضوع را توجیه کنید. این ناحیه هم در شکل ۱۶ نشان داده شده است.



شکل ۱۶: نواحی قطع و اشباع

### ۳- توان ماکسیمم: $P_{max}$ :

قسمت سوم از جایی که در منحنی مشخصه حائز اهمیت است جایی است که از روی توان ماکسیمم تعیین می شود. با توجه به اینکه ترانزیستور دارای دو پیوند می باشد پس تمام

توانی که تلف می کند یکی در پیوند کلکتور-بیس و دیگری در پیوند بیس-امیتر اتفاق می افتد که با توجه به تعریف توان مصرفی یک ترانزیستور داریم :

$$(6) \quad P = I_C V_{CB} + I_E V_{BE}$$

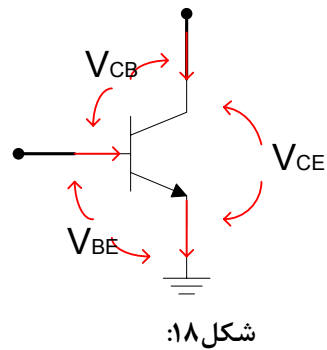
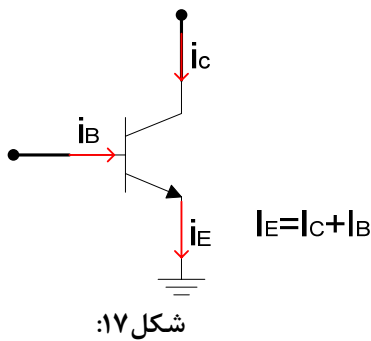
که در رابطه بالا جمله اول  $I_C V_{CB}$  توان تلف شده در پیوند کلکتور-بیس و جمله دوم  $I_E V_{BE}$  توان تلف شده در پیوند بیس-امیتر است.

از آنجایی که در ترانزیستور ها (با توجه به شکل ۱۷) رابطه زیر برقرار است :

$$(7) \quad I_E = I_C + I_B$$

با توجه به 4 داریم:

$$(8) \quad I_E = \beta I_B + I_B = (\beta + 1) I_B$$



در رابطه بالا می توان از عدد ۱ در برابر  $\beta$  (که حدود ۲۰۰ است) صرف نظر کرد و نوشت :

$$(9) \quad I_E \cong \beta I_B = I_C \Rightarrow I_E \cong I_C$$

این رابطه همواره در ترانزیستورها برقرار است فقط چند میکروآمپر مقدار  $I_E$  از  $I_C$  بزرگتر است. حال به رابطه (۶) باز می گردیم و با توجه به رابطه (۹) خواهیم داشت :

$$(10) \quad P = I_C (V_{CB} + V_{BE})$$

که مقدار داخل پرانتز از جمع دو ولتاژ کلکتور-بیس  $V_{CB}$  و ولتاژ بیس-امیتر تشکیل شده است که این ولتاژ با توجه به شکل ۱۸ همان ولتاژ کلکتور-امیتر است.

$$(11) \quad V_{CB} + V_{BE} = V_{CE}$$

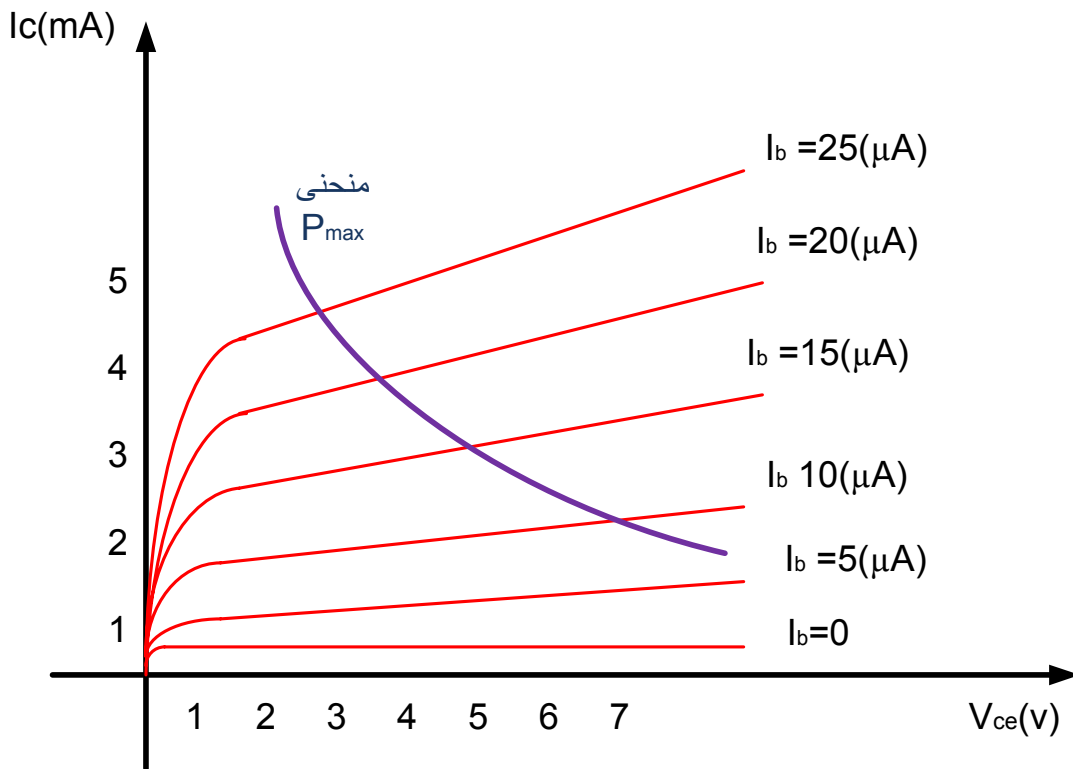
در این صورت توان کل مصرفی ترانزیستور بدست خواهد آمد :

$$(12) \quad P = I_C V_{CE}$$

از آنجایی که توان توأمأ از ضرب جریان کلکتور در ولتاژ کلکتور بیس بدست می آید پس می توان گفت که این توان میزان توانی است که نباید بیشتر از آن از ترانزیستور توان کشید به عبارتی این توان اسمی ترانزیستور است. بنابراین مانند سایر وسایل الکترونیکی که از توان اسمی آن نباید تجاوز کرد؛ می توان نوشت :

$$(13) \quad P_{\max} = I_C V_{CE}$$

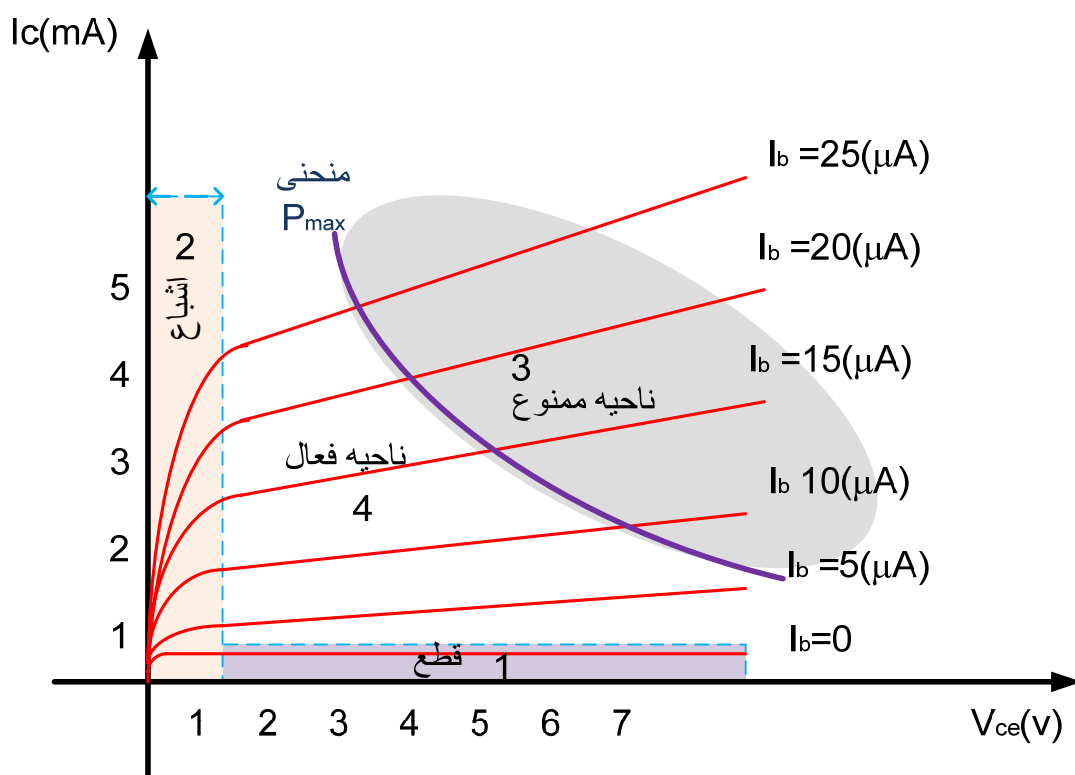
حال با توجه به مشخص بودن  $P_{\max}$  و با فرض ثابت بودن آن نسبت به تغییرات  $I_b$  می توان منحنی توان ماکسیمم یک ترانزیستور را در مختصات  $(I_C, V_{CE})$  رسم کرد. (شکل ۱۹)



شکل ۱۹: منحنی توان ماکسیموم به همراه منحنی مشخصه آن

حال با توجه به این سه تعریف نگاهی دوباره به منحنی مشخصه ترانزیستور می اندازیم و ناحیه ای که مایلیم ترانزیستور برای ما عمل کند را بر روی آن مشخص و از روی آن مدار معادل یک ترانزیستور را به صورت کاملاً کاربردی نمایش می دهیم.

با توجه به شکل ۲۰ مشاهده می کنیم که تنها ناحیه ای که مجازیم در آن قرار بگیریم تا یک قطعه با مقاومت متغیر نسبت به جریان ورودی داشته باشیم (تا بتوانیم یک تقویت کننده داشته باشیم) ناحیه بین سه قسمت بیان شده است (ناحیه ۴)



شکل ۲۰: انواع نواحی کار ترانزیستور

#### ۴- ناحیه فعال :

این ناحیه که مهمترین قسمت منحنی مشخصه است در اصل تنها جایی است که ترانزیستور به حالت خطی رفتار کرده و هر چه در جریان بیس وارد شود به شرطی که در این محدوده باشد  $\beta$  برابر آنرا در جریان کلکتور، به خروجی می دهد. بنابراین اگر بخواهیم

تقویت کننده ترانزیستوری بسازیم باید محوطه کار ترانزیستور را در این ناحیه تنظیم کنیم. منظور از محوطه کار؛ تعیین نقطه ای درون این ناحیه است که ترانزیستور بهینه ترین تقویت را به ما می دهد. بدین منظور برای سیگنال های معمولی و خصوصاً صوتی استفاده از حدوداً وسط این ناحیه بهترین و مطمئن ترین راه تعیین نقطه کار ترانزیستور خواهد بود. نواحی دیگر از جمله ناحیه قطع و اشباع در مبحث دیجیتال یا سوئیچینگ مفصلاً بحث خواهد شد. و در یکی از کاربردهای مهم کلیدزنی (switching) در مبحث الکترونیک، استفاده از این دو ناحیه جهت صفر یا یک کردن ولتاژ در مدارهای منطقی می باشد که در جای خود بحث می شوند.

ناحیه دیگر ناحیه توان غیر مجاز است که در آن ناحیه ترانزیستور خواهد سوخت و نباید نقطه کار به آنجا انتقال یابد که این خود مبحثی مهم در تعیین ثبات کار ترانزیستور د ر اثر تغییرات دمایی و محیطی از قبیل میدان های الکتریکی و ... است.

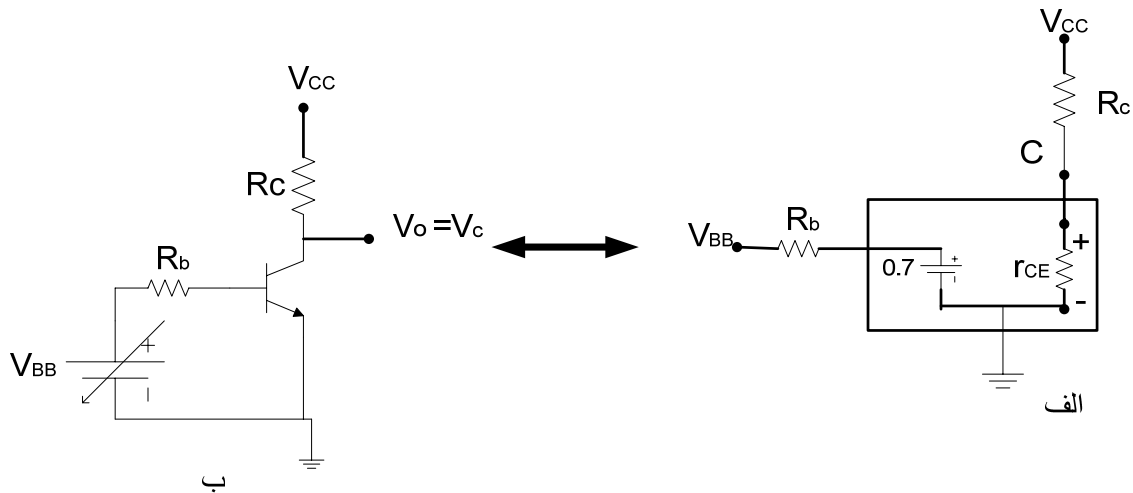
حال توجه خود را فقط در ناحیه فعال معطوف کرده و نقطه کار ترانزیستور را با روش های ساده در زیر می یابیم. باید توجه داشته باشیم که نقطه کار دست خود ماست و این ما هستیم که بسته به نیازمان این نقطه را دقیقاً تعیین می کنیم.

### تعیین نقطه کار و خط بار DC در بایاس امیتر مشترک :

منظور از نقطه کار یافتن نقطه ای از منحنی مشخصه است که ما می خواهیم ترانزیستور در آن نقطه کار کند و منظور از نقطه کار تعیین زوج مرتب  $(V_{CE}, I_C)$  می باشد. هم چنین منظور از خط بار DC خطی است که معادله آن در رابطه بین  $V_{CE}$  ,  $I_C$  با توجه به ولتاژهای اعمال شده به مدار و مقاومت های درون مدار؛ صدق کند. بنابراین خط بار DC چیزی نیست چون خطی راست با شیب مشخص که نقطه کار ترانزیستور دقیقاً روی آن قرار دارد و تغییرات جزئی جریان ورودی (سیگنال ac) حول آن نقطه تغییر می کند و  $\beta$  برابر آن سیگنال از خروجی یا کلکتور خارج می شود.

در ادامه برای اینکه اهمیت تعیین نقطه کار درک شود با مدارهای خیلی ساده شروع و در نهایت به یک مدار کامل تقویت کننده ساده مبحث را خاتمه می دهیم.

مدار ساده زیر را در نظر بگیرید. در این مدار از یک مقاومت  $R_C$  به عنوان مصرف کننده استفاده شده است و خروجی مدار  $V_0$  از کلکتور گرفته شده است پس نوع بایاس آن امیتر مشترک است زیرا امیتر به زمین وصل است.



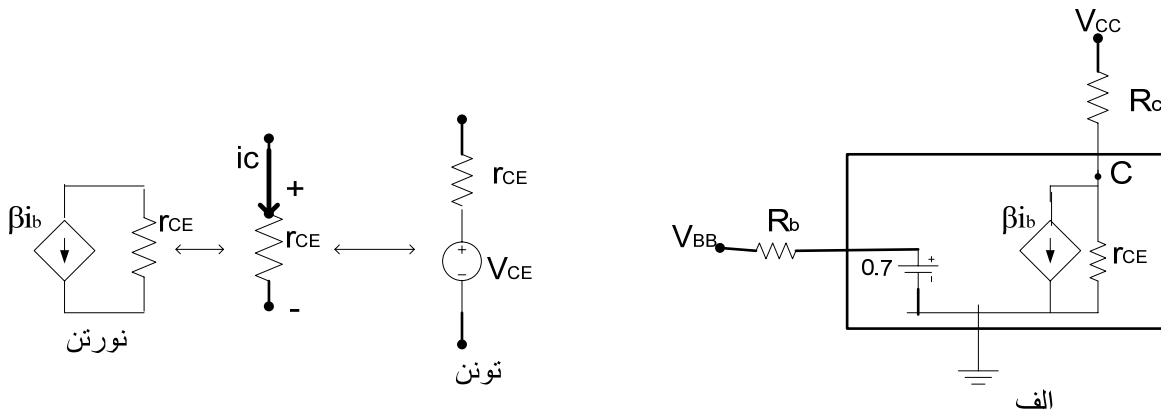
شکل ۲۱: الف\_ مدار تقویت کننده DC ب\_ مدار معادل آن

در مدار معادل معنای  $I_{CE}$  مقاومت بین کلکتور و امیتر می باشد و چون مقدار آن متغیر است آنرا با حرف کوچک  $i_{CE}$  نمایش می دهیم همان طور که می دانیم مقدار آن تابعی از جریان بیس  $i_b$  است یعنی :

$$(14) \quad r_{CE} := f(i_b)$$

از طرفی در مدار معادل علامت + و - بر روی مقاومت  $r_{CE}$  (شکل ۲۲) بیانگر نوعی مفهوم است یا به عبارتی دیگر بیانگر  $V_{CE}$  می باشد پس در مدار معادل می توانیم از نماد قراردادی زیر استفاده کنیم:





شکل ۲۲- مدار معادل ترانزیستور مطابق قرارداد

در شکل ۲۲ نماد لوزی نماد منبع شدت جریان وابسته (وابسته به  $i_b$ ) است و اینکه با یک مقاومت موازی شده است بیانگر جریانی است که از درون مقاومت در حال عبور است و به آن معادل نورتن گویند معادل تونن آن هم که با دایره مشخصی به عنوان منبع ولتاژ نشان داده شده است دقیقاً بیانگر همان حالت + و- بر روی مقاومت  $r_{CE}$  می باشد که هر سه حالت با هم یکی هستند و طبق روابط تبدیل زیر با هم معادل می شوند:

$$(15) \quad r_{CE} I_C = V_{CE}$$

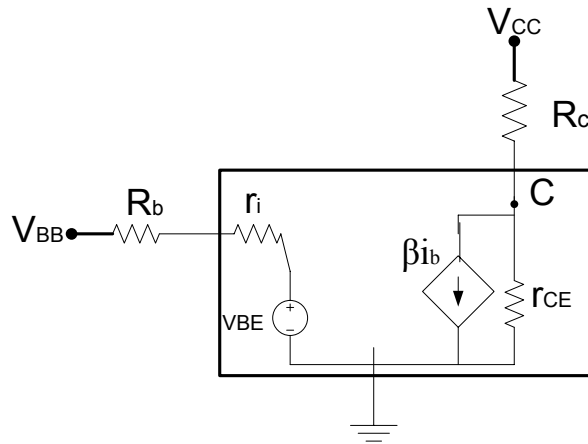
$I_C$ : جریان معادل نورتن

$V_{CE}$ : ولتاژ معادل تونن

در اینجا هدف ساده سازی مدار ترانزیستور با استفاده از نمادگذاری جدید است و نامهای تونن و نورتن را طبق قرارداد بر روی آنها گذاشته ایم که از هم تفکیک شوند.

به دلیل اینکه ترانزیستور عمل تقویت جریان را با استفاده از تابعی از جریان ورودی انجام می دهد پس شایسته تر است که از مدار معادل نورتن استفاده کنیم که در اکثر کتابها از این نمادگذاری استفاده شده است و برای اینکه کاملاً مطابق قراردادهای بین المللی عمل کرده باشیم به جای باتری ۰/۷ ولتی درون ورودی از نماد یک منبع ولتاژ معمولی به همراه یک مقاومت داخلی استفاده می کنیم.

در این صورت در کامل ترین حالت مدار معادل یک ترانزیستور مطابق زیر خواهد شد:



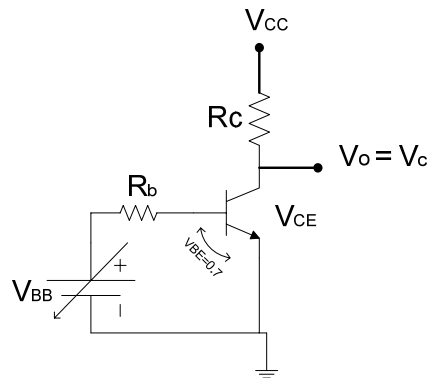
شکل ۲۳: مدار معادل ترانزیستور در کامل ترین حالت

در عمل می توان به جای  $V_{be}$ ،  $r_i$  به خاطر اینکه سرعت بیشتری در محاسبات داشته باشیم برای نوشتن  $KVL$  در حلقه بیس-امیتر فقط به اندازه  $0.7V$  ولت در گذر از بیس به امیتر از  $V_{BB}$  کم کنیم و این همواره درست است. در این حالت تقریباً  $r_i$  را صفر در نظر گرفته ایم. پس همواره داریم:

$$V_{BE} = 0.7V$$

حال به مدار شکل ۲۱ بازمی گردیم و می خواهیم که نقطه کار و خط بار  $DC$  مدار را به دست بیاوریم و از این به بعد فراموش نمی کنیم که در تحلیل  $DC$ :

۱. هرگاه از بیس به امیتر عبور کردیم  $0.7V$  ولت از  $V_{BB}$  کم می کنیم.
  ۲. هرگاه از کلکتور به امیتر عبور کردیم به اندازه  $V_{CE} = r_{CE}I_C$  از  $V_{CC}$  کم می کنیم.
- با توجه به این دو قرارداد دیگر لازم نیست که هر دفعه مدار معادل را رسم کنیم. (شکل ۲۴)



شکل ۲۴

پس با توجه به مطالب بیان شده برای حلقه  $BE$  داریم:

$$(16) \quad B - E : \quad V_{BB} - R_b i_b - 0.7 = 0 \Rightarrow i_b = \frac{V_{BB} - 0.7}{R_b}$$

$$(17) \quad C - E : \quad V_{CC} - R_C i_C - V_{CE} = 0 \Rightarrow V_{CE} = V_C = V_{CC} - R_C i_C$$

هدف یافتن زوج مرتب  $(V_{CE}, i_C)$  است. تا نقطه کار تعیین شود.  
می‌دانیم:

$$(18) \quad i_C = \beta i_b$$

پس طبق (۱۶) داریم:

$$(19) \quad i_C = \beta \left( \frac{V_{BB} - 0.7}{R_b} \right)$$

و طبق ۱۷ داریم:

$$(20) \quad V_{CE} = V_{CC} - R_C \beta i_b$$

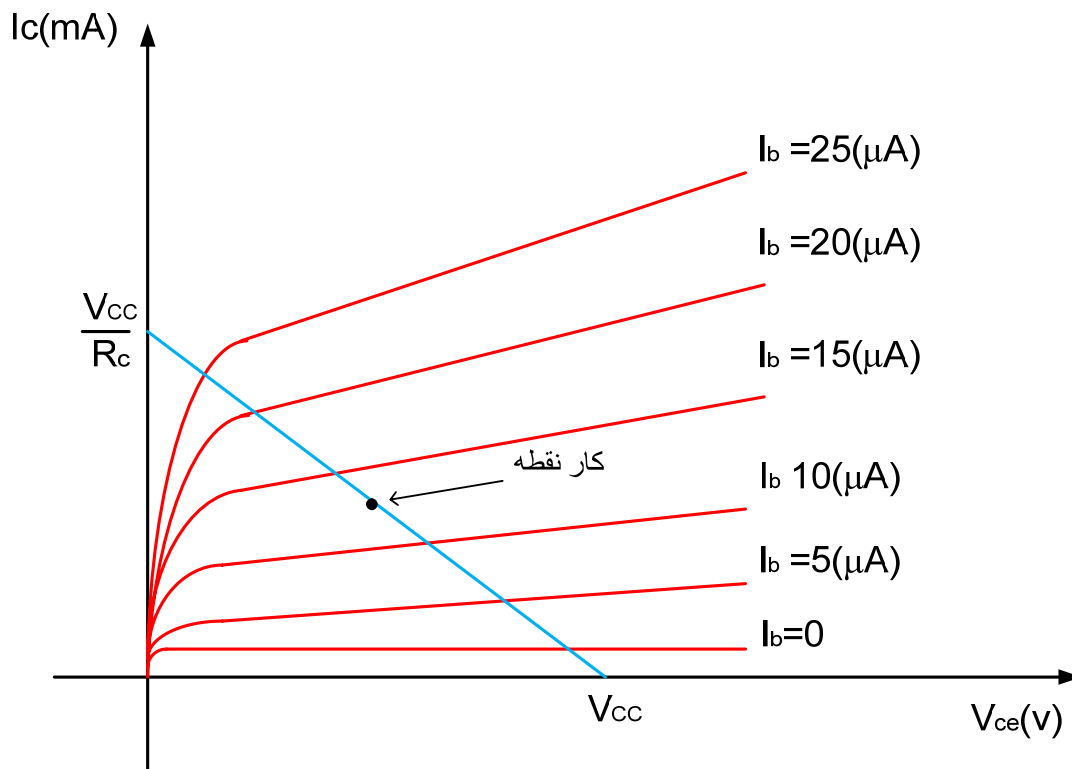
بنابراین نقطه کار ترانزیستور را با معلوم بودن  $V_{CC}, V_{BB}, \beta$  که  $\beta$  را کارخانه مشخص می‌کند و دوتای دیگر دست ماست، مشخص می‌کنیم.

حال به یافتن خط بار  $DC$  مبادرت می‌ورزیم.

گفتیم که خط بار  $DC$  معادله خطی راست است که رابطه بین  $V_{CE}$ ،  $i_C$  است پس می‌توانیم از رابطه (۱۷) این معادله را تعیین کنیم:

$$(17) \quad V_{CE} = V_{CC} - R_C i_C$$

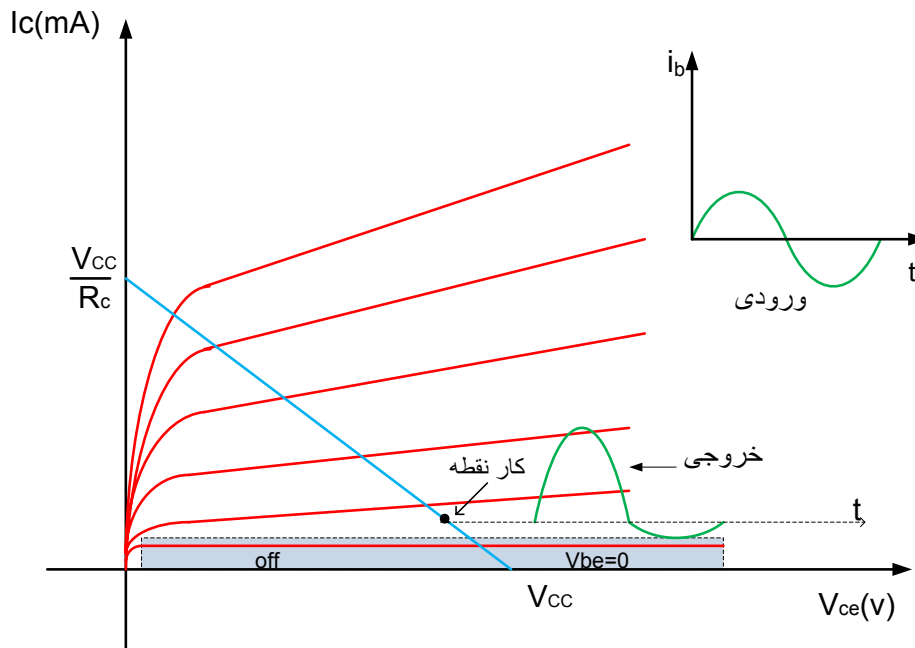
چون که  $V_{CC}$ ،  $R_C$  باید ثابت باشد پس می‌توان شیب معادله بالا را تعیین کرد که برابر با  $(-1/R_C)$  می‌باشد. پس خط بار  $DC$  به صورت زیر بر روی منحنی مشخص می‌شود.



شکل ۲۵: خط بار DC

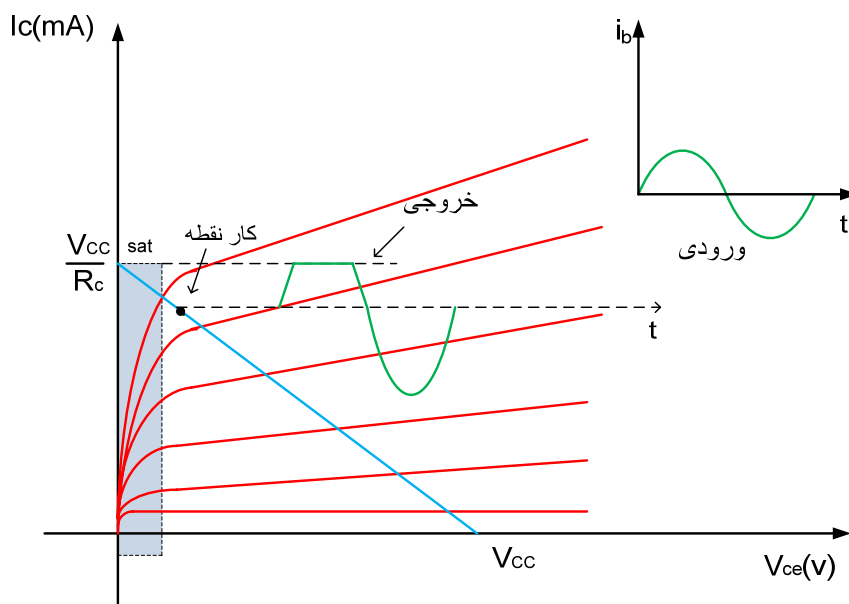
در تعیین نقطه کار که کاملاً دست ماست توجه داریم که:

- این نقطه نباید خیلی پایین باشد. در این صورت به ناحیه قطع نزدیک می شویم و در این صورت نمی توان سیگنالهای  $ac$  که علامت منفی دارند را تقویت کرد زیرا از قسمت پایین در حالت  $off$  قرار می گیریم. این موضوع را می توان در شکل ۲۶ مشاهده کرد:



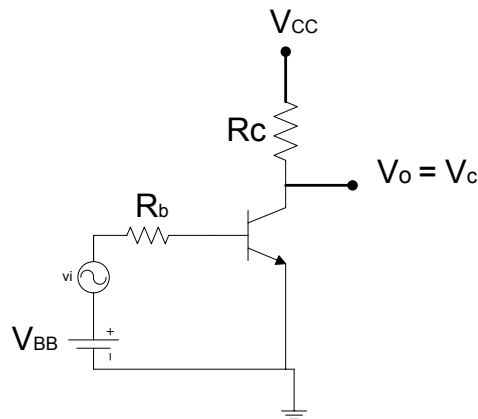
شکل ۲۶:  $CV$  شدن سیگنال  $ac$  با دامنه منفی در اثر تعیین نقطه کار نامناسب

۲. این نقطه نباید خیلی بالا انتخاب شود زیرا به ناحیه اشباع نزدیک می‌شویم. در این صورت سیگنال  $ac$  که دارای دامنه + است  $Cut$  می‌شود و عمل تقویت ناقص انجام می‌شود. شکل ۲۷.



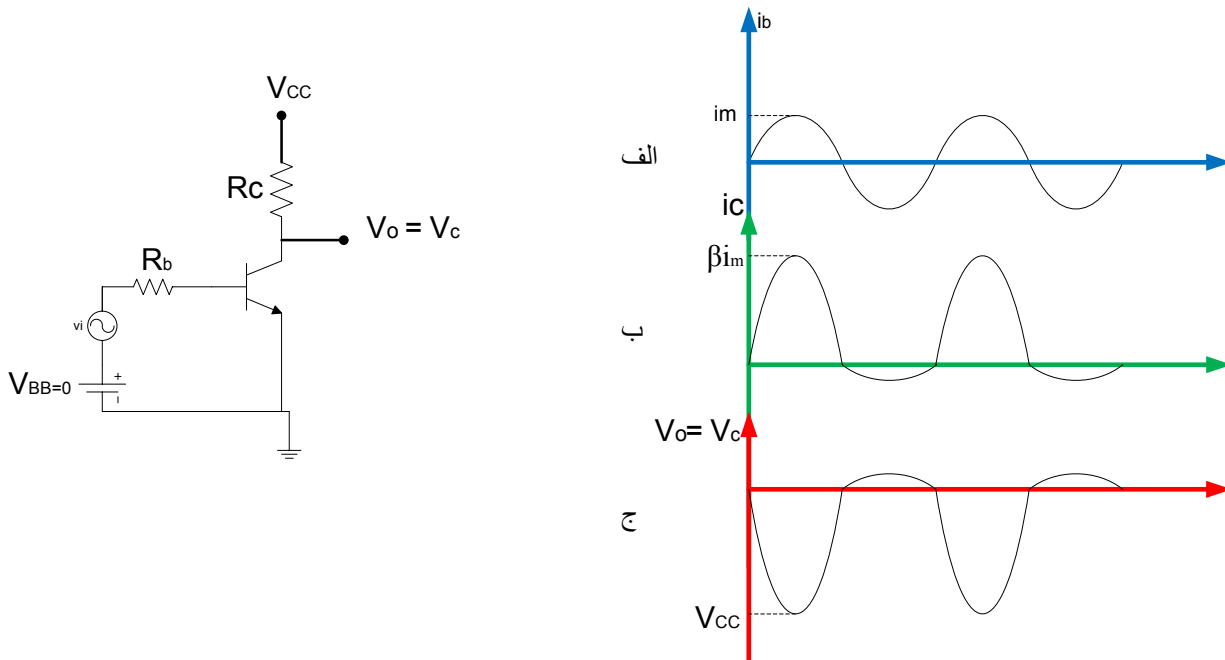
شکل ۲۷: تعیین نقطه کار نامناسب و ایجاد بریدگی در دامنه + سیگنال ورودی

در دو موردی که در بالا ذکر شد فقط خواستیم مثالی از تعیین نقطه کار نامناسب را آورده باشیم و این کار را با این فرض انجام دادیم که به ورودی (مانند شکل زیر) یک منبع سیگنال  $ac$  نیز جهت تقویت وصل کرده‌ایم که در این صورت توضیحات بالا کامل خواهند شد.



شکل ۲۸: اضافه شدن منبع سیگنال  $ac$  به ورودی جهت بررسی شکل سیگنال خروجی

در اینجا ۳ حالت را که می‌توان برای تعیین نقطه کار استفاده کرد نمایش می‌دهیم.



شکل ۲۹:

شکل ۲۹ برای حالتی است که نقطه کار نزدیک ناحیه قطع است یعنی  $I_C$  (دقت شود جریان  $DC$  کلکتور که وابسته به  $I_b$  است) به صفر نزدیک است. پس در این صورت قسمت منفی سیگنالها تقویت نمی‌شوند. این حالت را می‌توان با کم کردن  $V_{BB}$  به راحتی ایجاد کرد.

در شکل الف-۲۹ شکل موج جریان ورودی را نشان داده‌ایم که کاملاً متقارن است ولی این شکل در ۲۹-ب که جریان خروجی مدار است یا به عبارتی جریان کلکتور را نشان می‌دهد از ناحیه منفی‌ها  $cut$  شده است که این به خاطر انتخاب نادرست نقطه کار است.

شکل ۲۹-ج نیز ولتاژ خروجی ( $V_o = V_{CE}$ ) را نشان می‌دهد که با توجه به شکل ۱۸۰ درجه اختلاف فاز با ولتاژ (جریان) ورودی دارد و این به خاطر رابطه معکوس بین جریان ورودی و مقاومت  $r_{CE}$  است. زیرا:

$$(21) \quad r_{CE} = \frac{V_{CC}}{i_C} - R_C$$

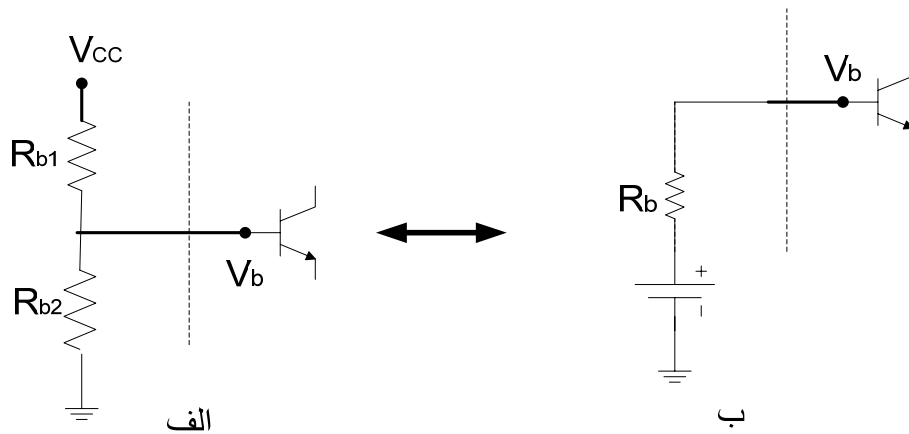
در نتیجه:

$$(22) \quad r_{CE} \propto \frac{1}{i_C} \propto \frac{1}{\beta i_b}$$

یعنی با افزایش  $r_{CE}$ ،  $i_b$  کاهش و به تبع آن  $V_C$  کاهش می‌یابد. پس دلیل اینکه  $V_{CE}$  ۱۸۰ درجه با  $V_i$  اختلاف فاز دارد همین رابطه معکوس بین  $r_{CE}$ ،  $i_b$  است.

حال مدار شکل ۲۱ را به شکل کاربردی تری مورد بررسی قرار می‌دهیم. در الکترونیک معمولاً استفاده کردن از تعداد باتری کمتر خود یک هنر است زیرا هم حجم بالا و هم قیمت بالایی دارند از این رو تا جای ممکن سعی بر این است که از حداقل تعداد باتری استفاده کنند.

حال می‌خواهیم مدار را طوری تغییر دهیم که نیازی به ۲ باتری نباشد از این رو در صدد هستیم که مطابق معمول باتری  $V_{BB}$  را حذف ولی به جای آن از مدار معادلی استفاده کنیم که در زیر نمونه پرکاربرد از آن رسم شده است در اصل از یک دیوایدر ولتاژ استفاده می‌کنیم که دقیقاً معادل تونن آن همان شکل  $V_{BB}$  را به همراه  $R_b$  دارد:



شکل ۳۰: مدار تقسیم کننده ولتاژ جهت تغذیه بیس ترانزیستور و جلوگیری از مصرف باتری بیشتر. ب معادل تونن آن

در شکل ۳۰-می دانیم که به نقطه  $V_b$ ؛ بیس ترانزیستور قرار است وصل شود و همچنین بین  $V_{BB}$  و عناصر مدار ۳۰-الف روابط زیر برقرار است:

$$(23) \quad V_{BB} = V_{th}$$

در حالی که  $V_{th}$  ولتاژ تونن مدار معادل در شکل ۳۰-الف است. و به صورت زیر درمی آید:

$$(24) \quad KVL: V_{CC} - R_{b1} I_1 - R_{b2} I_2 = 0$$

که در رابطه بالا  $KVL$  را برای مدار ۳۰-الف نوشته ایم و  $I_i$  جریان گذرنده از دو مقاومت است. به شرطی که طبق قرارداد تونن مدار را به صورت  $open$  در نقطه  $V_b$  بررسی کنیم داریم:

$$(25) \quad I_1 = I_2 = I$$

بنابراین

$$(26) \quad V_{CC} - (R_{b1} + R_{b2}) I = 0$$

و جریان گذرنده به دست می آید:

$$(27) \quad I = \frac{V_{CC}}{R_{b1} + R_{b2}}$$

حال قرار است که ما  $V_{(b_2)_o}$  را حساب کنیم و از این رو می دانیم که:

$$(28) \quad V_{(b_2)_o} = V_{R_{b2}} = R_{b2} I = V_{th}$$



که منظور از  $V_{(b2)o}$  ولتاژ مدار باز (*open circuit*) برای دو سر  $R_{b2}$  است که طبق قرارداد نام ولتاژ تونن را به آن می‌دهیم  $V_{th}$ .  
 پس طبق ۲۷:

$$(29) \quad V_{(b2)o} = \frac{R_{b2}}{R_{b1} + R_{b2}} V_{CC}$$

حال با توجه به رابطه ۲۳ ولتاژ معادل با تونن یعنی  $V_{BB}$  را یافته‌ایم. پس:

$$(30) \quad V_{BB} = \frac{R_{b2}}{R_{b1} + R_{b2}} V_{CC} = V_{th}$$

توجه شود نام تونن به خاطر قرارداد و ذکر اصولی بودن کار؛ بیان می‌شود. بهتر بود که ما  $V_{th}$  را  $V_{(b2o)}$  نامگذاری کنیم ولی به دلیل اهمیت معادلهای تونن و نورتن در مهندسی برق؛ بهتر بود یادی از تونن نیز بکنیم. هرچند نیازی به نامگذاری جدید نبود پس دچار گیجی نشوید!

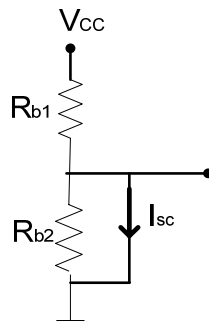
حال به مدار شکل ۳۰ باز می‌گردیم و می‌خواهیم  $R_b$  را محاسبه کنیم. می‌دانیم که:

$$(31) \quad R_b = R_{th}$$

یعنی  $R_b$  مقاومتی است که از دید بیس ترانزیستور به آن وصل شده است و معادل است با مقاومت تونن یا  $R_{th}$ .  
 می‌دانیم که:

$$(32) \quad R_{th} = \frac{V_{th}}{I_n} = \frac{V_{th}}{I_{sc}}$$

که در آن  $I_n$  جریان نورتن است و می‌دانیم که برابر با  $I_{sc}$  یا همان جریان گذرنده از مدار اتصال کوتاه دو سر مقاومت  $R_{b2}$  :



شکل ۳۱: یافتن جریان نورتن یا  $I_{sc}$

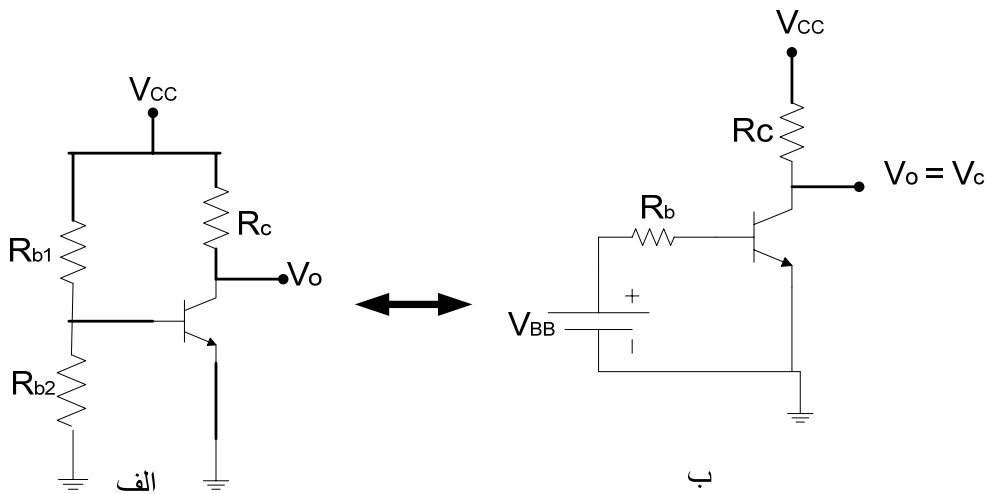
با توجه به شکل ۳۱،  $I_{sc}$  برابر با:

$$(33) \quad I_{sc} = \frac{V_{cc}}{R_{b2}} = I_n$$

حال با توجه به (۳۲) و (۳۰) داریم:

$$(34) \quad R_b = \frac{R_{b1} R_{b2}}{R_{b1} + R_{b2}} = R_{b1} \parallel R_{b2}$$

رابطه اخیر را حتماً حفظ و به یاد داشته باشید چرا که همواره در تحلیل یک مدار تقویت کننده معمولی به آن نیاز دارید و یک دانشجوی معمولی حداقل باید بداند که مدار بایاس بیس یک ترانزیستور در شکل زیر (شکل ۳۲) دارای چنین معادلی است و این مسئله را یک بار برای همیشه به دست آورده ایم و همواره از آن استفاده می‌کنیم.



شکل ۳۲: مدار تقویت کننده ساده با مدار تقسیم کننده ولتاژ برای بیس جهت جلوگیری از استفاده دو باتری (ورانش گرمایی)، ب- مدار معادل آن

در شکل ۳۲-ب می‌دانیم که:

$$(30) \quad V_{BB} = \frac{R_{b2}}{R_{b1} + R_{b2}} V_{CC}$$

$$(34) \quad R_b = R_{b1} \parallel R_{b2} = \frac{R_{b1} R_{b2}}{R_{b1} + R_{b2}}$$

و حال با دانستن این موضوع و یاد گرفتن اینکه چگونه مدار شکل ۲۱ را حل کردیم و خط بار  $DC$  و نقطه کار آن را به دست آوردیم؛ می‌توانیم به راحتی خط بار و نقطه کار  $DC$  مدار شکل ۳۲ را نیز با توجه به روابط (۳۰) و (۳۴) و یک جایگزینی ساده به دست آوریم که به عنوان تمرین رها می‌شود.

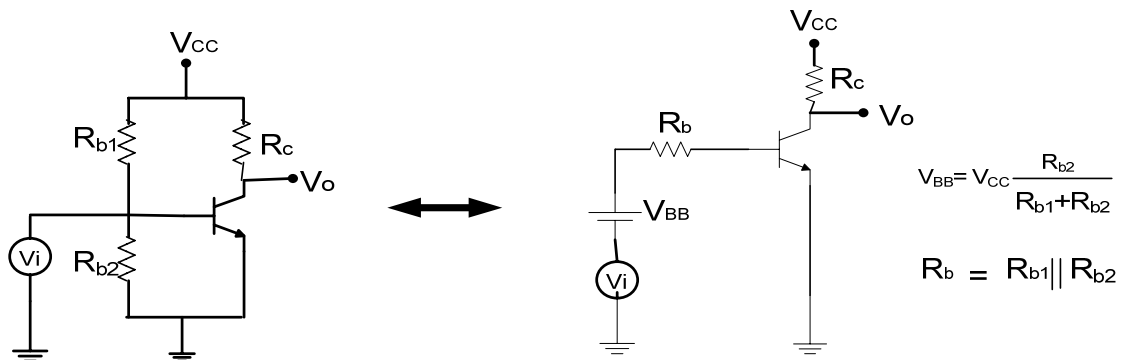
### تحلیل $ac$ مدار:

تا به حال صحبتی از سیگنالهای  $ac$  در بحث به میان نیامد. می‌دانیم که هدف اصلی در طراحی تقویت کننده، تقویت سیگنالهای  $ac$  بوده و به همین دلیل باید مدار را با سیگنالهای  $ac$  نیز ترکیب کنیم تا بتوانیم در خروجی مدار سیگنال تقویت شده‌ای به همان شکل به دست آوریم.

طبیعتاً با وارد شدن سیگنالهای  $ac$  بررسی مدار گسترده تر می‌شود و همان طور که در تحلیل  $DC$  مدار را از نظر نقطه کار و خط بار بررسی کردیم در اینجا نیز علاوه بر تحلیل  $DC$  باید یک تحلیل  $ac$  نیز انجام دهیم و همچنین نقطه کار و خط بار  $ac$  را نیز تعیین کنیم و در آخر بهترین نقطه کار را نیز تعیین کنیم.

### نقطه کار و خط بار $ac$ :

بدین منظور و با توجه به توضیحات بالا؛ هدف این بخش بررسی مدار از نظر سیگنال می‌باشد. بنابراین به مداری که در بخش پیش آن را بررسی کردیم یک منبع سیگنال هم اضافه می‌کنیم. طبیعتاً این منبع در ورودی مدار یعنی بیس ترانزیستور تعبیه خواهد شد.



شکل ۳۳- الف: مدار تقویت کننده با ورودی  $V_i$ ، ب: مدار معادل تونن آن

حال با توجه به تغییراتی که به مدار اضافه کردیم می‌خواهیم خط بارهای  $ac$  ,  $DC$  را به دست آوریم.

توجه داریم که هر یک از بررسیها ( $ac$  یا  $DC$ ) به طور مستقل از دیگری صورت می‌گیرد و در تحلیل هر کدام طوری با مدار رفتار می‌کنیم که گویی فقط همان منبع به مدار وصل و دیگری صفر است. مثلاً در تحلیل  $ac$  تمام منابع تغذیه  $DC$  را صفر می‌کنیم یا به عبارتی مدار را از نقطه نظر سیگنال نگاه می‌کنیم پس با توجه به این نکته در تحلیل  $ac$ ؛  $V_{BB}$  ,  $V_{CC}$  هر دو صفر می‌شوند. این موضوع را قبلاً در تحلیل  $DC$  نیز به کار می‌بردیم با این تفاوت که در آنجا منبع  $ac$  را صفر می‌کردیم ولی چون در بحث گذشته منبع  $ac$  در مدار وجود نداشت پس این موضوع اصلاً مطرح نمی‌شد.

حال به مدار شکل ۳۳ بازمی‌گردیم. با توجه به معادل تونن آن (شکل ۳۳-ب) جریان بیس از دو مولفه  $ac$  ,  $DC$  تشکیل شده است.

یعنی:

$$(35) \quad i_B = I_{BQ} + i_b$$

در رابطه بالا  $I_{BQ}$  به معنای جریان  $DC$  بیس در نقطه کار  $Q$  است و  $i_b$  جریان  $ac$  گذرنده از بیس می‌باشد. (توجه داریم که مولفه های  $ac$  را با حروف کوچک و  $DC$  را با حروف بزرگ نمایش می‌دهیم)

همین رابطه را از نقطه نظر کلکتور نیز می‌توان نوشت:

$$(36) \quad i_C = I_{CQ} + i_c$$

که در آن  $I_{CQ}$  جریان  $DC$  گذرنده از کلکتور در نقطه کار  $Q$  است و  $i_c$  مولفه  $ac$  گذرنده از کلکتور می‌باشد.

در مورد ولتاژ هم میتوان دو مولفه  $ac$  ,  $DC$  را به صورت زیر تعریف کرد. اگر  $KVL$  را برای حلقه کلکتور - امیتر بنویسیم خواهیم داشت:

$$(37) \quad V_{CC} - R_C i_C - v_{CE} = 0$$

یا

$$v_{CE} = V_{CC} - R_C i_C$$

با توجه به رابطه (۳۶) داریم:

$$(38) \quad v_{CE} = V_{CC} - R_C (I_{CQ} + i_c)$$

حال می دانیم که  $V_{CE}$  نیز به نوبه خود دارای دو مولفه  $ac$  ,  $DC$  است پس:

$$(39) \quad v_{CE} = V_{CEQ} + v_{ce}$$

که در آن  $V_{CEQ}$  ولتاژ کلکتور- بیس در نقطه کار  $Q$  می باشد و  $v_{ce}$  ولتاژ  $ac$  کلکتور- امیتر است.

حال با جایگذاری این رابطه در (۳۸) داریم:

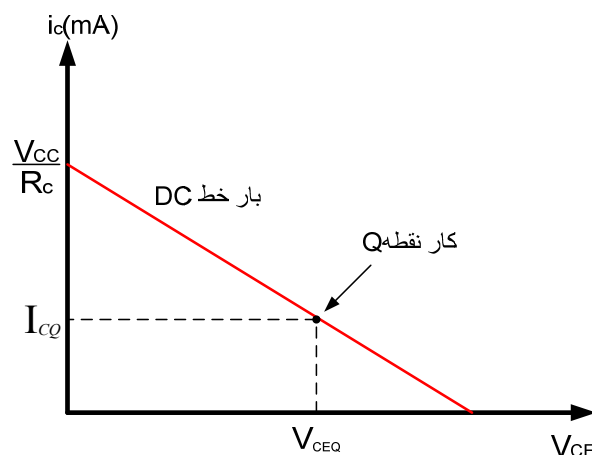
$$(40) \quad V_{CEQ} + v_{ce} = V_{CC} - R_c I_{CQ} - R_c i_c$$

رابطه بالا را می توان از جمع دو رابطه زیر به دست آورد. پس:

$$(41) \quad \begin{cases} V_{CEQ} = V_{CC} - R_c I_{CQ} & (1) \\ v_{ce} = -R_c i_c & (2) \end{cases}$$

در این دو رابطه اخیر رابطه (۱) در حقیقت ولتاژ  $DC$  بین کلکتور و امیتر در نقطه کار  $Q$  است و رابطه (۲) ولتاژ  $ac$  بین کلکتور و امیتر را نشان می دهد که کاملاً گویای این مطلب نیز هست که ولتاژ کلکتور- امیتر نسبت به جریان،  $180^\circ$  درجه اختلاف فاز دارد. (علامت منفی)

یک بار دیگر به رابطه ۴۰ بازمی گردیم و با توجه به نمودار شکل ۳۴ که نقطه کار  $Q$  دلخواهی را روی آن انتخاب کردیم؛ می خواهیم نشان دهیم که رابطه (۲) - ۴۰ بیانگر این است که در تحلیل  $ac$  یا به اصطلاح از دید سیگنال ولتاژهای  $DC$ ؛ زمین می شوند (صفر می شوند).



شکل ۳۴- نقطه کار دلخواه  $Q$  روی خط بار  $DC$

معادله خط بار  $DC$  را از قبل می‌دانیم.

$$(42) \quad V_{CE} = V_{CC} - i_C R_C$$

حال اگر فرض کنیم که نقطه دلخواه  $V_{CEQ}$  کسری از  $V_{CC}$  است. یعنی:

$$(43) \quad V_{CE} = V_{CEQ} = \frac{V_{CC}}{a}$$

که در آن  $a$  یک ثابت است در آن صورت با توجه به (۴۲) برای نقطه دلخواه  $I_{CQ}$  به دست می‌آوریم.

$$(44) \quad i_C = I_{CQ} = \left(1 - \frac{1}{a}\right) \frac{V_{CC}}{R_C}$$

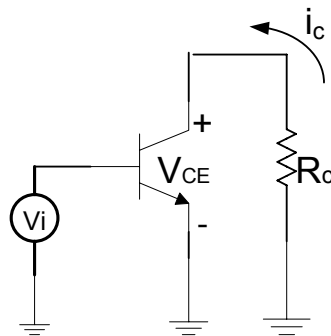
حال اگر (۴۳) و (۴۴) را در رابطه کلی یعنی رابطه ۴۰ قرار دهیم خواهیم داشت:

$$(45) \quad \frac{V_{CC}}{a} + v_{ce} = V_{CC} - R_C \left(1 - \frac{1}{a}\right) \frac{V_{CC}}{R_C} - R_C i_C$$

که با ساده کردن معادله بالا به معادله زیر می‌رسیم:

$$(46) \quad v_{ce} = -R_C i_C$$

که همان معادله (۲) - ۴۰ می‌باشد و بیان می‌دارد که ولتاژهای  $DC$  زمین‌اند. حال که این مطلب روشن شد؛ مدار معادل سیگنال را برای شکل ۳۳ رسم می‌کنیم.



شکل ۳۵- مدار معادل سیگنال  $ac$

که شکل گویای این مطلب است که:

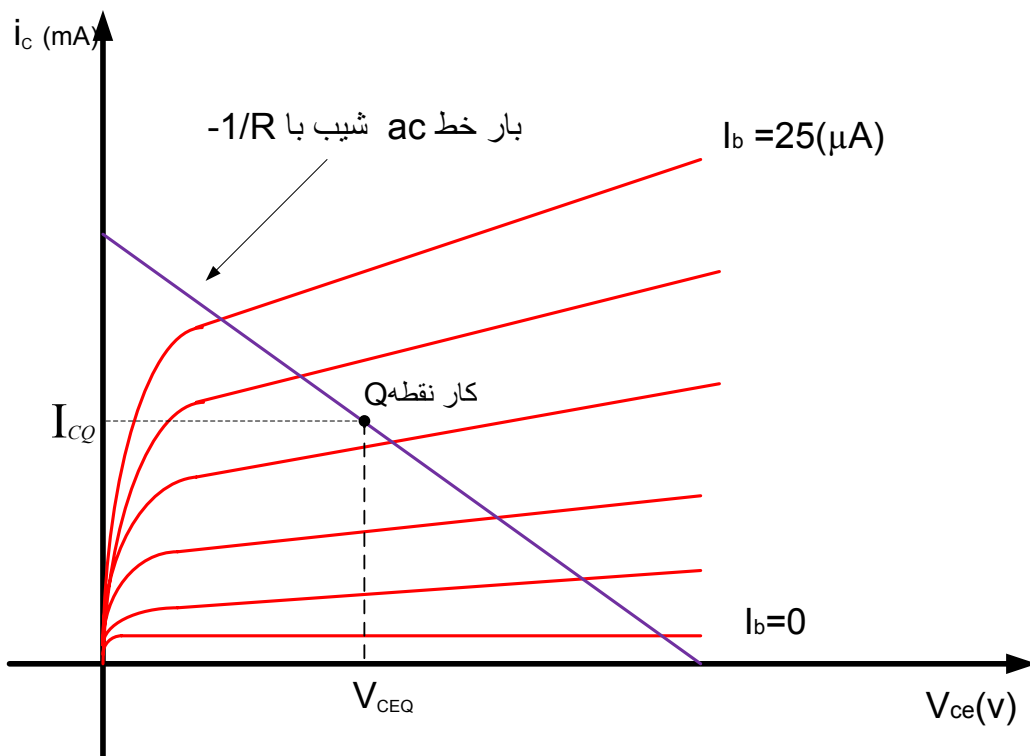
$$v_{ce} = -R_C i_C$$

معادله بالا در اصل معادله  $ac$  مدار است که اگر بخواهیم آن را در مختصات منحنی مشخصه یعنی  $(i_C, v_{CE})$  نمایش دهیم لازم است که با توجه به روابط (۳۶) و (۳۹) معادله بالا را بازنویسی کنیم.

$$\begin{cases} (36) & i_c = i_C - I_{CQ} \\ (39) & v_{ce} = v_{CE} - V_{CEQ} \end{cases}$$

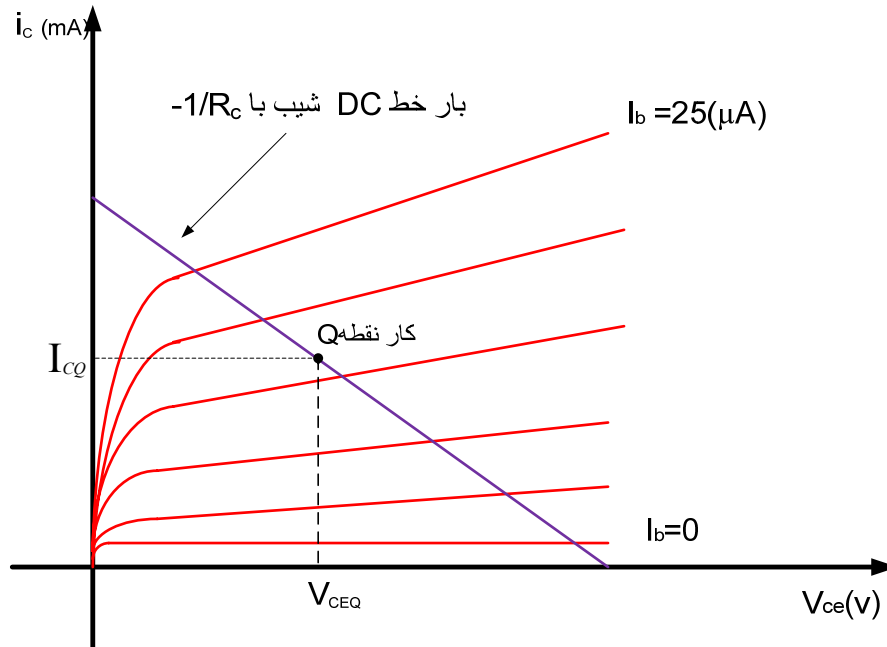
$$(47) \quad v_{CE} - V_{CEQ} = -R_C (i_C - I_{CQ})$$

که معادله (۴۷) نمایش خط بار  $ac$  در مختصات منحنی مشخصه است. این رابطه بیان می‌کند که شیب خط بار  $ac$  برابر با  $(-\frac{1}{R_C})$  است و این خط از نقطه  $Q$  می‌گذرد یعنی اگر آن را رسم کنیم داریم:



شکل ۳۶: نمایش خط بار  $ac$  روی منحنی مشخصه

حال این خط را با خط بار  $DC$  به دست آمده از معادله (۱۷) در شکل ۲۵ مقایسه می‌کنیم:



شکل ۳۷: خط بار  $DC$  نشان داده شده در شکل ۲۵

مشاهده می‌کنیم که خط بار  $DC$ ، دارای شیب یکسان  $-\frac{1}{R_C}$  هستند و هر دو از نقطه  $Q$  می‌گذرند پس خط بار  $DC$ ، این مدار بر روی هم منطبق می‌شود.

حال این سوال مطرح می‌شود که آیا همیشه خط بار  $DC$ ،  $ac$  بر هم منطبق‌اند؟ در جواب این سؤال باید گفت خیر. و در ادامه با توجه به اینکه مدارهای عملی را مورد بررسی قرار می‌دهیم خواهیم دید که در یک مدار کاربردی، که دارای قطعات بیشتری از جمله خازن و مقاومتهای بیشتری هستند این دو خط  $DC$ ،  $ac$  بر هم منطبق نیستند و آن هم به دلیل اضافه کردن قطعات به مدار جهت استیبل کردن و کارکرد صحیح مدار است. مدار گفته شده در بالا تقریباً کاربرد عملی کمی دارد از این رو بخصوص در جریانهای  $ac$  مورد استفاده قرار نمی‌گیرد.



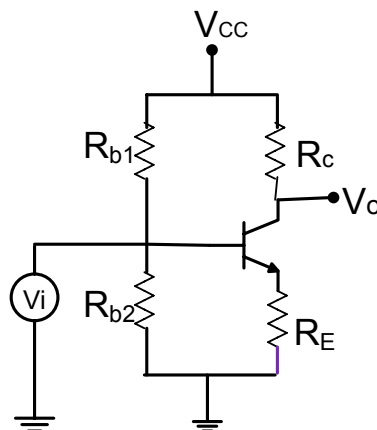
## تکمیل مدار تقویت کننده ساده و استیبل نمودن آن:

### ۱- جلوگیری از رانش حرارتی:

تقریباً هر نوع افزایش یا کاهش جریان در کلکتور فعالیت ترانزیستور یا به عبارتی نقطه کار آن را تغییر می‌دهد که این امر به دلیل افزایش دمای ترانزیستور در اثر توان مصرفی خود آن است.

از طرفی هم می‌دانیم که ولتاژ دو سر تمام دیودهای معمولی در اثر تغییر دما تغییر می‌کند (حدود ۲ میلی‌ولت بر درجه سانتیگراد برای دیود Si).

حال با توجه به این موضوع چون که ترانزیستور نیز پیوندهای دیود گونه ای دارد از این قاعده مستثنی نیست و باید به نحوی جریان آن را به خصوص جریان کلکتور را کنترل کرد. یکی از رایج ترین این راهها استفاده از مقاومت امیتر یا  $R_E$  می‌باشد که در شکل ۳۸ رسم شده است.



شکل ۳۸: مقاومت امیتر جهت جلوگیری از رانش حرارتی

اساس کار آن بدین صورت است که اگر با افزایش دما، جریان کلکتور زیاد شود به دنبال آن جریان امیتر ( $i_E = i_C + i_B$ ) نیز افزایش می‌یابد و در نتیجه افت ولتاژ دو سر  $R_E$  زیاد خواهد شد که در نتیجه آن اختلاف ولتاژ پیوند بیس - امیتر کاهش یافته و در نهایت جریان کمتری از بیس خواهد گذشت بدین ترتیب تا حد زیادی جلوی افزایش بی رویه جریان کلکتور و تغییر نقطه کار گرفته می‌شود.

این کار علاوه بر مزایای ذکر شده دارای عیبی نیز می‌باشد و آن اینکه چون جریان بیس کاهش پیدا می‌کند، جریان کلکتور نیز به دنبال آن بسیار کاهش پیدا می‌کند زیرا  $i_C = \beta i_B$  بنابراین ترانزیستور تا حدی در تقویت سیگنال ضعیف عمل می‌کند. از طرفی هم وجود مقاومت  $R_E$  الزامی است پس چه باید کرد؟

یکی از راههایی که به ذهن خطور می‌کند این است که: اگر قرار است از طریق ترانزیستور سیگنالهای  $ac$  تقویت پیدا کنند پس باید مسیر خروجی را برای سیگنال  $ac$  هموار کنیم یعنی اینکه کاری کنیم که با وجود بودن  $R_E$  سیگنال  $ac$  این مقاومت را جلوی خود نبیند! این کار را از طریق یک خازن می‌توان انجام داد. می‌دانیم که از خازن جریان  $ac$  عبور می‌کند در حالی که برای جریان  $DC$  امپدانس آن بی‌نهایت شده به طوری که جریان  $DC$  از خازن عبور نخواهد کرد. زیرا:

$$(48) \quad X_C = \frac{1}{C\omega}, \quad \omega \rightarrow 0 \Rightarrow X_C \rightarrow \infty$$

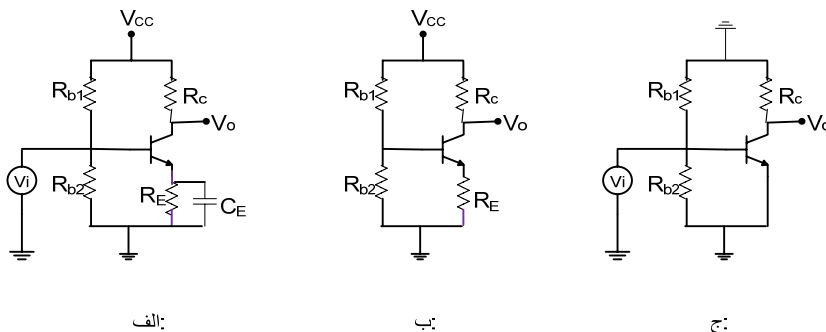
بنابراین؛ قطعه دومی که به مدار اضافه می‌کنیم، جهت افزایش تقویت آن است که نام آن خازن کنارگذر یا خازن بای پس است.

### ۲) خازن کنارگذر یا بای پس:

با توجه به توضیحات بالا این خازن در کنار  $R_E$  نصب می‌شود و امپدانس آن باید طوری انتخاب شود که در فرکانسهای متوسطی که قرار است وارد آن شود اتصال کوتاه باشد به عبارتی در فرکانس متوسط باید داشته باشیم:

$$(49) \quad X_C \ll R_E$$

در این صورت امپدانس مدار از دید  $ac$  اتصال کوتاه و از دید  $DC$  دارای مقاومت  $R_E$  می‌باشد. شکل ۳۹ بیانگر این موضوع است.

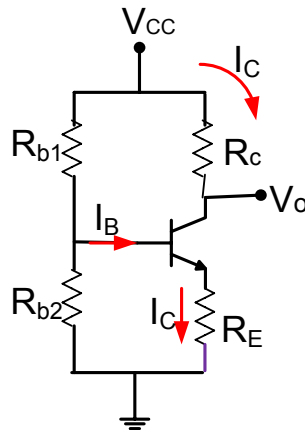


شکل ۳۹: الف: مدار اصلی. ب: مدار از دید  $DC$  ج: مدار از دید  $ac$

حال با توجه به مدار اخیر می‌توانیم پیش‌بینی کنیم که خط بارهای  $ac$ ,  $DC$  باید با هم فرق کنند چرا که مدار برای هر جریان آرایشی مستقل به خود می‌گیرد بنابراین در بخش بعد به بررسی این موضوع می‌پردازیم.

### بررسی $ac$ , $DC$ مدار اصلاح شده با مقاومت و خازن امیتری:

بررسی  $DC$ : با توجه به شکل ۳۹-ب داریم:



شکل ۴۰- مدار از دیدگاه  $DC$

که در آن:

$$(49) \quad I_E = I_C + I_B$$

که اگر:

$$(50) \quad I_C = \beta I_B$$

در آن صورت

$$(51) \quad I_E = (\beta + 1)I_B$$

در رابطه اخیر می‌توان از عدد ۱ در مقابل عدد بزرگ  $\beta$  ( $\beta > 200$ ) صرف‌نظر کرد و نوشت:

$$(52) \quad I_E = I_B$$

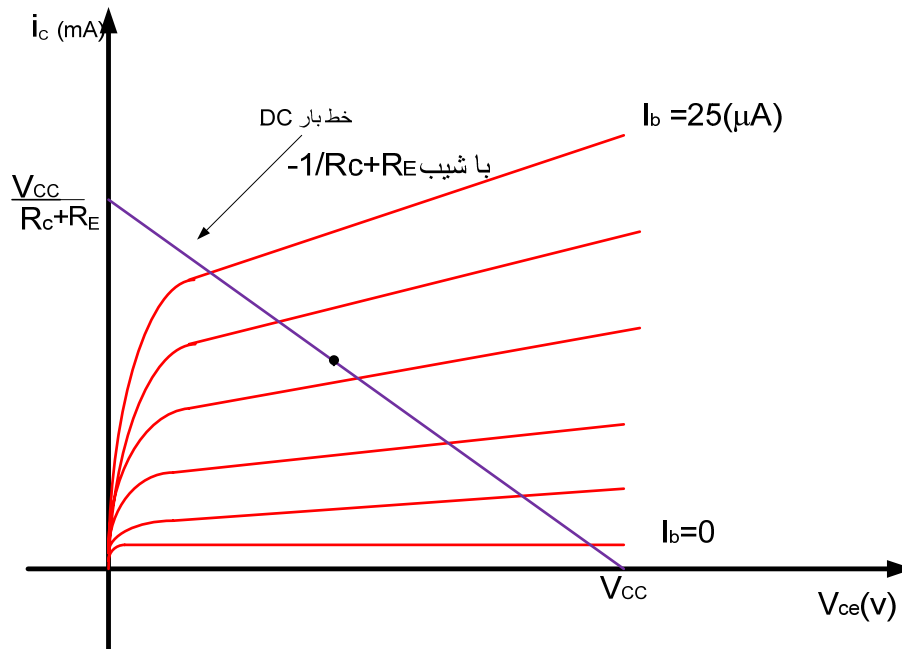
پس می‌توانیم  $KVL$  را برای حلقه کلکتور-امیتر بنویسیم:

$$(53) \quad V_{CC} - R_C I_C - V_{CE} - R_E I_C = 0$$

در نتیجه خط بار  $DC$  را می‌توان در منحنی مشخصه رسم کرد.

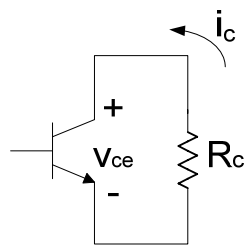
$$(54) \quad V_{CE} = V_{CC} - (R_C + R_E)I_C$$

و نمودار آن:



شکل ۴۱: خط بار DC

بررسی  $ac$ : با توجه به شکل ۳۹-ج و قراردادهای گذشته که منابع  $DC$  را در بررسی  $ac$  باید زمین کنیم داریم:



شکل ۴۲- مدار خروجی از دید  $ac$

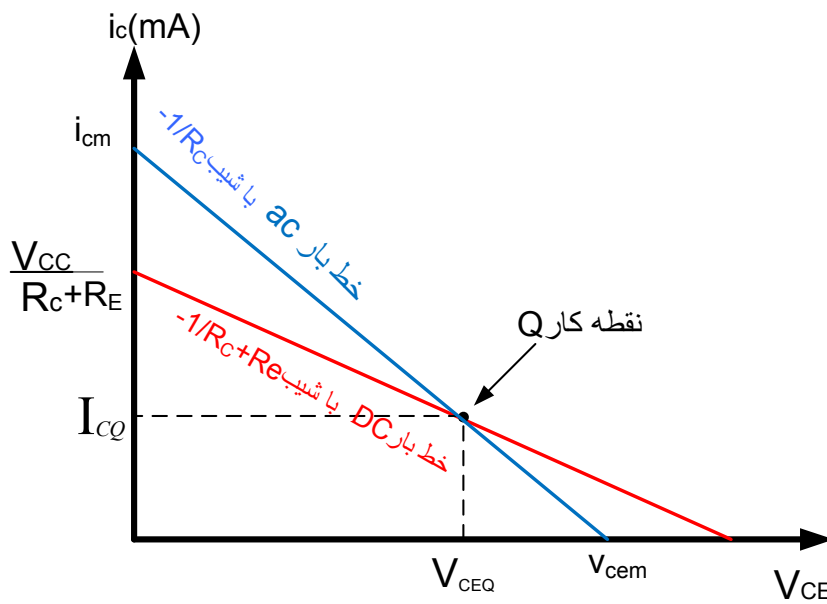
بنابر رابطه ۴۶ یا شکل بالا داریم:

$$v_{ce} = -R_c i_c$$

به عبارتی در مختصات منحنی مشخصه داریم:

$$v_{CE} - V_{CEQ} = -R_c (i_C - I_{CQ})$$

که این معادله را نیز قبلاً به دست آورده ایم معادله (۴۷).  
 شکل آن را نیز قبلاً رسم کرده ایم. شکل ۳۶:  
 حال شکل ۳۶ و شکل ۴۱ را در یک مختصات رسم می‌کنیم تا تفاوت خط های  $DC$  ,  $ac$  مدار جدید را ببینیم.

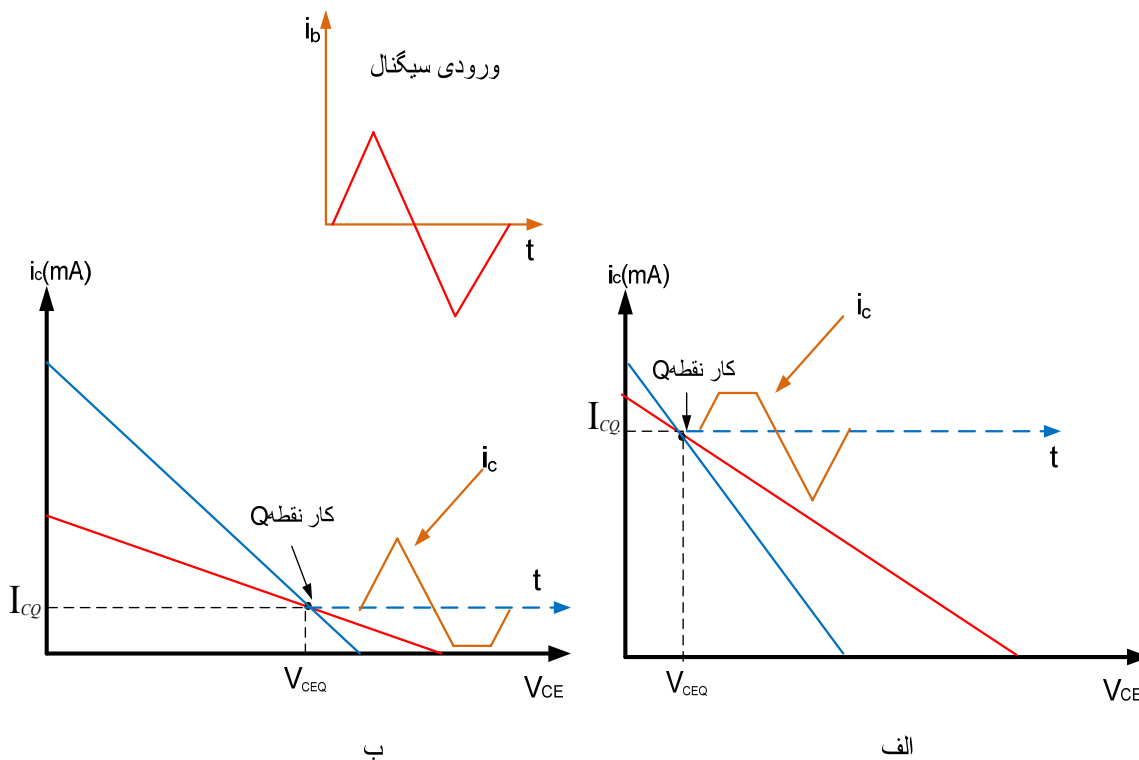


شکل ۴۳: مقایسه خط بار  $ac$  ,  $DC$ . به دلیل شلوغی زیاد از منحنی‌های مشخصه صرف‌نظر شده

طبق معادله ۵۴ و ۵۵ هر دو خط دارای نقطه  $Q$  هستند با این وجود که شیب آن دو با هم فرق می‌کند حال این سؤال مطرح است که بهترین نقطه کار کجاست؟.

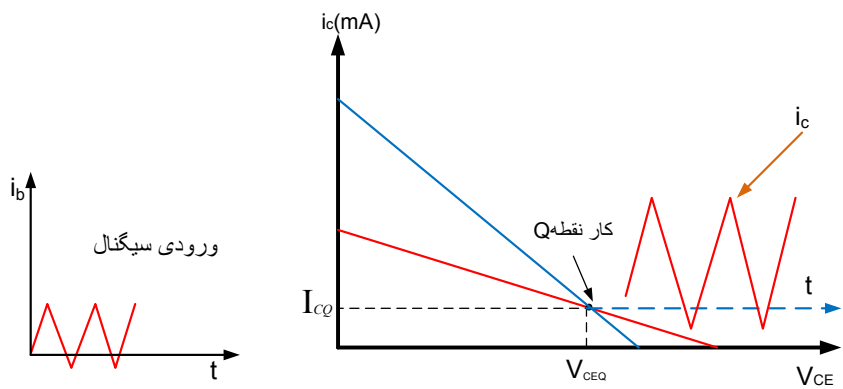
**انتخاب بهترین نقطه کار:**

بدین منظور به دو شکل زیر توجه کنید:

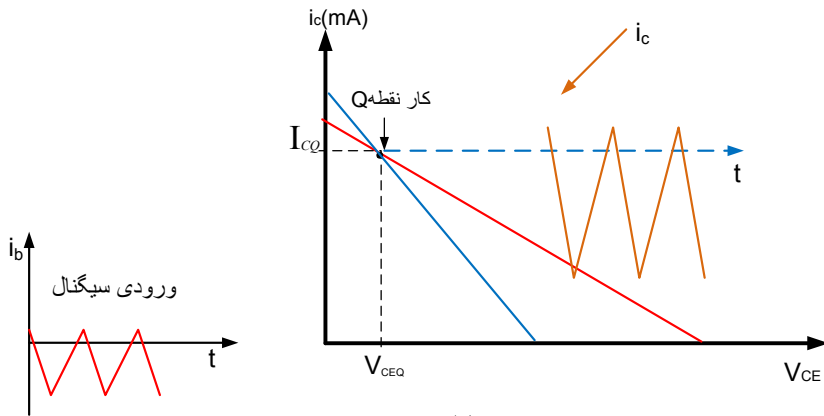


الف: تعیین نقطه کار نامناسب نزدیک ناحیه اشباع  
 ب: تعیین نقطه کار نامناسب نزدیک ناحیه قطع  
 شکل ۴۴:

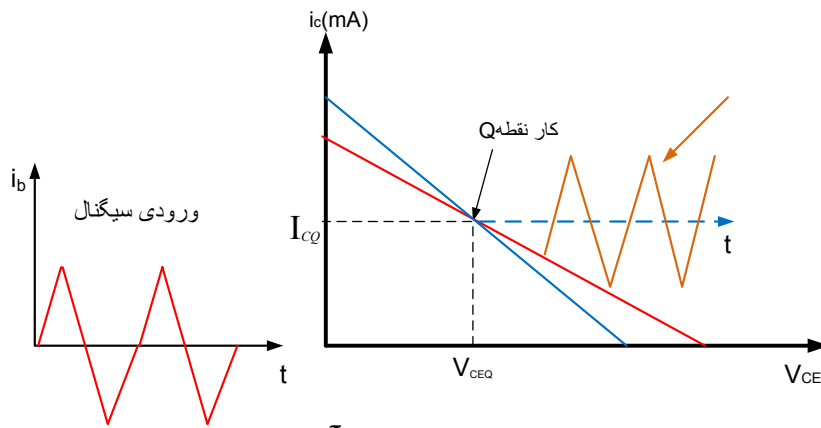
در این دو شکل کاملاً مشخص است که سیگنال خروجی دچار *cut* شده است و شکل موج ورودی در خروجی تغییر کرده است که انتخاب نادرست نقطه کار باعث این امر شده است. پس می‌توان گفت که باید نقطه کار را نه خیلی بالا و نه خیلی پایین انتخاب کرد که البته بسته به نوع سیگنال ورودی می‌توانیم قسمت بالای منحنی یا پایین یا وسط خط بار را تعیین کرد. در شکل ۴۵ انواع نقطه کار آمده است.



الف



ب



ج

الف: موج ورودی متمایل به قسمت + دارد.

ب: موج ورودی متمایل به منفی است.

ج: موج ورودی متقارن است.

شکل ۴۵: انواع نقطه کار

به عنوان مثال: شکل ۴۵-ج را در نظر می‌گیریم و می‌خواهیم نقطه کار این شکل را  $(I_{CQ}, V_{CEQ})$  پیدا کنیم. اکثر کاربردها هم به این صورت‌اند و چون شکل موج ورودی (ج-۴۵) متقارن است پس بهترین نقطه کار جایی درست در وسط خط بار  $ac$  است (چرا  $ac$ )؟  
بدین منظور:  
داریم:

$$(56) \quad I_{CQ} = \frac{1}{2} i_{cm} \quad (1)$$

$$V_{CEQ} = \frac{1}{2} v_{CEm} \quad (2)$$

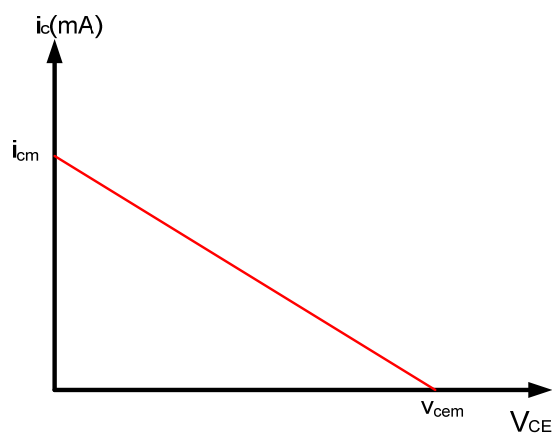
که در آنها  $i_{cm}$ ،  $v_{CEm}$  به ترتیب جریان کلکتور ماکزیمم و ولتاژ کلکتور امیتر ماکسیمم است که با توجه به فرضهای (۵۶) می‌توانیم بنویسیم:

$$(57) \quad i_{cm} = 2I_{CQ}$$

که در این حالت نقطه متناظر با  $I_{CQ}$  برای  $V_{CE}$  معادل صفر است.  
یعنی:

$$(58) \quad \text{if } i_{cm} = 2I_{CQ} \Rightarrow v_{CE} = 0$$

این موضوع از روی نمودار با توجه به منفی بودن شیب خط بار کاملاً واضح است.



شکل ۴۶- ولتاژ و جریان ماکزیمم



پس با جایگذاری (۵۸) در معادله خط بار  $ac$  می‌رسیم به:

$$(59) \quad 0 - V_{CEQ} = -R_C(2I_{CQ} - I_{CQ}) \\ \Rightarrow V_{CEQ} = R_C I_{CQ}$$

حال چون نقطه کار الزاماً بر روی خط بار  $DC$  نیز قرار دارد پس: این نقطه باید در معادله  $DC$  نیز صدق کند. یعنی:

$$(60) \quad V_{CEQ} = V_{CC} - (R_C + R_E)I_{CQ}$$

این معادله خط بار  $DC$  برای مدار شکل ۳۹ است.

بنابراین با حل معادلات ۵۹ و ۶۰ نقطه کار مطلوب که وسط خط بار  $ac$  است یافت می‌شود.

$$(61) \quad I_{CQ} = \frac{V_{CC}}{2R_C + R_E} \\ V_{CEQ} = \frac{V_{CC}R_C}{2R_C + R_E}$$

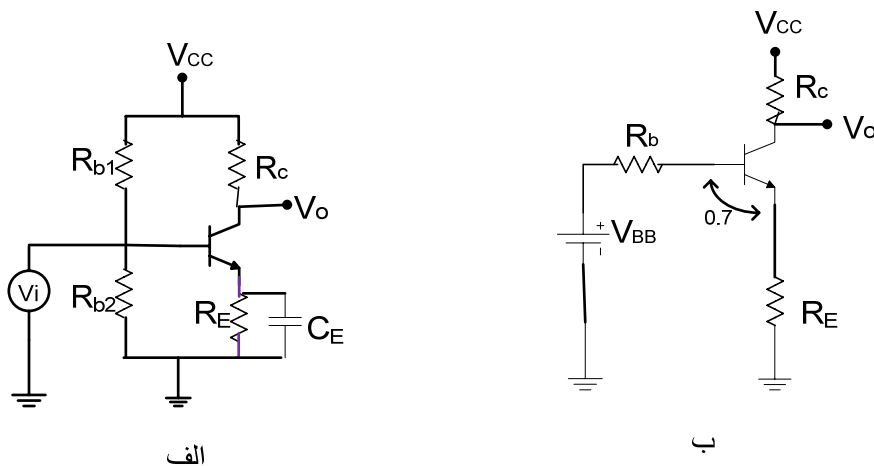
حال با توجه به مختصات یافت شده باید ترانزیستور بایاس شود که بایاس ترانزیستور در این حالت یعنی اینکه ولتاژ و جریان بیس را تعیین کنیم که در این صورت داریم:

$$(62) \quad i_C = \beta i_B \Rightarrow I_{BQ} = \frac{I_{CQ}}{\beta}$$

یعنی جریان گذرنده از بیس برای این نقطه کار باید برابر  $I_{BQ}$  باشد.

از طرفی اگر  $KVL$  را برای معادل تونن بیان شده در بیس (شکل ۴۷) بنویسیم داریم:

$$(63) \quad V_{BB} - R_b I_B - 0.7 - R_E I_E = 0$$



شکل ۴۷-الف: تقویت کننده ب: معادل تونن بیس

در اینجا فرض می‌کنیم سیگنال ورودی دامنه زیادی ندارد یعنی ترانزیستور را به ازای سیگنال کوچک (در اصطلاح برقی‌ها) بررسی می‌کنیم پس در این صورت  $V_i$  تأثیر چندانی در مدار حلقه بیس از نظر نقطه کار ایجاد نمی‌کند. پس معادله ۶۳ را برای  $V_{BB}$  به ازای  $I_E \cong I_C$  حل می‌کنیم

$$(65) \quad V_{BB} = R_b I_B + R_E I_C + 0.7$$

و چون  $I_C = \beta I_B$  داریم:

$$(66) \quad V_{BB} = (R_b + \beta R_E) I_B + 0.7$$

حال از معادله (۶۲)؛  $I_B$  را که قرار است برای نقطه  $Q$  تنظیم شود جایگزین می‌کنیم: که در این صورت  $V_{BBQ}$  به دست می‌آید:

$$(67) \quad V_{BBQ} = (R_b + \beta R_E) I_{BQ} + 0.7$$

با استفاده از (۶۱) برای  $I_{BQ}$  داریم:

$$(68) \quad I_{BQ} = \frac{V_{CC}}{\beta(2R_C + R_E)}$$

بنابراین ولتاژی که باید به بیس اعمال کنیم به راحتی به دست می‌آید:

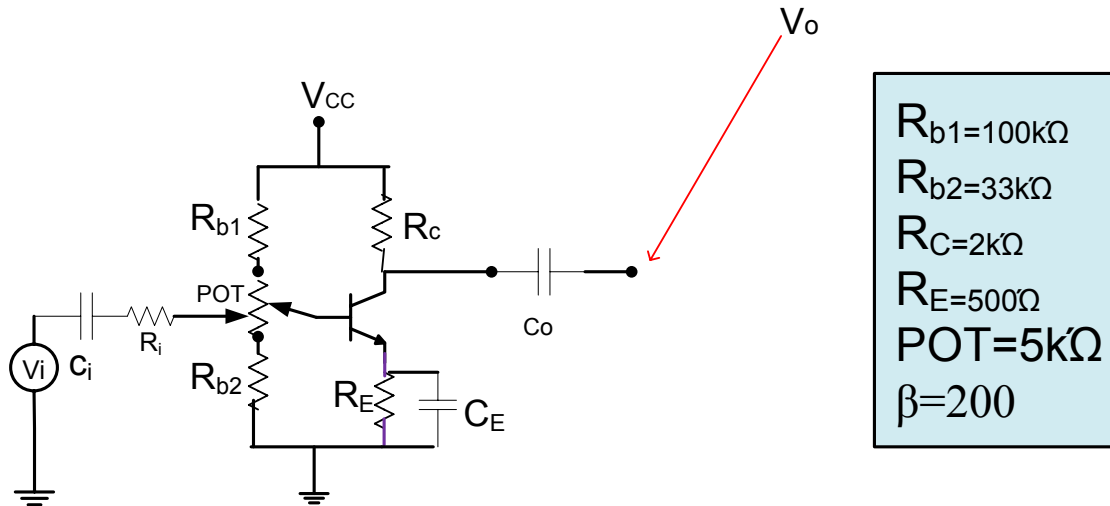
$$(69) \quad V_{BBQ} = (R_b + \beta R_E) \frac{V_{CC}}{\beta(2R_C + R_E)} + 0.7$$

در معادله ۶۹ تمامی عناصر و مولفه‌ها به جز  $\beta$  دست خود ماست البته  $\beta$  هم به نحوی در اختیار ماست و با عوض کردن شماره ترانزیستور  $\beta$  نیز قابل تغییر است ولی برای یک ترانزیستور خاص با  $\beta$  ثابت و مشخص؛ باید با توجه به دیگر مولفه‌ها  $V_{BBQ}$  را تعیین کرد که در آن می‌توان با تغییر  $R_E, R_C$  و  $V_{CC}$  یا  $R_b$  مقدار آن را تغییر داد ولی چون  $V_{BBQ}$  مربوط به ولتاژ بیس است بهتر است (وحتی لازم) که با تغییر  $R_b$  به تعیین  $V_{BBQ}$  بپردازیم. از این رو نقطه کار به آسانی در حالت استیبل خود قرار می‌گیرد. توجه داریم که در تعیین  $R_b$  داریم:

$$R_b = R_{b1} \parallel R_{b2} = \frac{R_{b1} R_{b2}}{R_{b1} + R_{b2}}$$

که معمولاً بر اساس تجربه بهتر است اول  $R_{b1}$  تعیین شود و سپس از روی آن  $R_{b2}$ .

در اینجا با یک مثال کاربردی واقعی بحث مربوط به ترانزیستور و بایاس کردن آن را خاتمه می‌دهیم.



مدار شکل ۴۸: یک تقویت کننده واقعی با ویژگی تعیین نقطه کار دقیق

در این مدار از چند خازن بیشتر و یک  $POT$  و مقاومت  $R_i$  استفاده شده است. کلیت مدار واقعاً همان چیزی است که در مدار شکل ۴۷ بررسی کردیم ولی با این تفاوت که برای تعیین نقطه کار به صورت دقیق از یک  $POT$  ( $5k\Omega$ ) استفاده شده است که این کار به ما قابلیت این را می‌دهد که  $R_b$  را به صورت  $continue$  (پیوسته) تغییر دهیم یعنی نقطه کار را دقیقاً تعیین کنیم.

همچنین از دو خازن  $C_i$  ,  $C_o$  استفاده شده که چون خازن از خود؛ جریان  $DC$  را عبور نمی‌دهد پس خیالمان راحت می‌شود که در ورودی فقط سیگنال  $ac$  و در خروجی هم فقط سیگنال  $ac$  داریم. به این شیوه؛ کوپلاژ خازنی جهت حذف  $DC$  گویند که مشابه آن کوپلاژ ترانسفورمری است که به عنوان تمرین داده می‌شود.

مقاومت  $R_i$  هم به خاطر اطمینان از کوچک بودن سیگنال ورودی به بیس گذاشته می‌شود که آن هم بسته به دامنه سیگنال ورودی مقدارش به راحتی تعیین می‌شود (معمولاً زیر  $500\Omega$  است). در ضمن ظرفیت خازن‌ها بر اساس مقدار فرکانس موج ورودی تعیین خواهد شد.

حالا در جایی هستیم که می توانیم یک تقویت کننده ساده تک ترانزیستوری را به راحتی طراحی کنیم. پس مدار شکل ۴۸ را همواره به یاد داشته باشید.

در درسنامه های بعدی سعی میشود با بدست آوردن ضریب تقویت و استفاده از مدار های چند طبقه بحث را ادامه دهیم که ادامه آن با توجه به اینکه مدار تک طبقه را در این درس فرا گرفته باشیم ؛ بسیار آسان است. همچنین مدل های ساده تری را با کمک هیبرید II (هیبرید پای) که مدلی ریاضی است ؛ بیان می کنیم و ضرایب تقویت جریان و ولتاژ را نیز بدست می آوریم که در بررسی مدارها به کمکمان می آید.